

Gowin_EMPU(GW1NS-4C) IDE 软件 参考手册

IPUG928-2.0,2024-03-14

版权所有 © 2024 广东高云半导体科技股份有限公司

GO₩IN高云、₩、云源、Gowin 以及高云均为广东高云半导体科技股份有限公司注册商标,本手册中提到的其他任何商标,其所有权利属其拥有者所有。未经本公司书面许可,任何单位和个人都不得擅自摘抄、复制、翻译本文档内容的部分或全部,并不得以任何形式传播。

免责声明

本文档并未授予任何知识产权的许可,并未以明示或暗示,或以禁止反言或其它方式授予任何知识产权许可。除高云半导体在其产品的销售条款和条件中声明的责任之外,高云半导体概不承担任何法律或非法律责任。高云半导体对高云半导体产品的销售和/或使用不作任何明示或暗示的担保,包括对产品的特定用途适用性、适销性或对任何专利权、版权或其它知识产权的侵权责任等,均不作担保。高云半导体对文档中包含的文字、图片及其它内容的准确性和完整性不承担任何法律或非法律责任,高云半导体保留修改文档中任何内容的权利,恕不另行通知。高云半导体不承诺对这些文档进行适时的更新。

版本信息

日期	版本	说明
2020/04/20	1.0	初始版本。
2021/02/08	1.1	支持外部设备 AHB PSRAM Memory Interface;支持外部设备 AHB HyperRAM Memory Interface;
		 支持外部设备 APB SPI Nor Flash; GPIO 支持多种端口类型配置; I²C 支持多种端口类型配置; 升级软件版本以及软件开发工具包。
2022/12/16	1.2	更新软件开发工具包。
2024/03/14	2.0	更新软件编程参考设计。

目录

目录	
图目录	ii
1 ARM Keil MDK 软件	
1.1 软件安装	1
1.2 工程模板	
1.2.1 创建工程	
1.2.2 配置编译选项	2
1.2.3 编译	6
1.2.4 下载	6
1.2.5 在线调试	8
1.3 参考设计	12
2 GMD 软件	13
2.1 软件安装	
2.2 工程模板	
2.2.1 创建工程	
2.2.2 配置选项	
2.2.3 编译	21
2.2.4 下载	22
2.2.5 在线调试	25
23	31

图目录

图 1-1 创建工程	1
图 1-2 配置器件	2
图 1-3 配置 ROM 和 RAM	3
图 1-4 配置输出文件格式	4
图 1-5 配置头文件路径	5
图 1-6 配置 Flash 选项	5
图 1-7 编译	6
图 1-8 FPGA 产品 GW1NS-4C/GW1NSR-4C 下载选项配置	7
图 1-9 FPGA 产品 GW1NSER-4C 下载选项配置	7
图 1-10 FPGA 产品 GW1NS-4C/GW1NSR-4C MCU JTAG 模式切换配置	9
图 1-11 FPGA 产品 GW1NSER-4C MCU JTAG 模式切换配置	9
图 1-12 配置仿真器类型	10
图 1-13 配置调试接口类型	11
图 1-14 启动软件调试	12
图 2-1 创建工程	14
图 2-2 选择平台类型配置	14
图 2-3 选择工具链和路径	15
图 2-4 配置 Target Processor	16
图 2-5 配置 GNU ARM Cross Assembler > Preprocessor	17
图 2-6 配置 GNU ARM Cross C Compiler > Includes	18
图 2-7 配置 GNU ARM Cross C Linker 选项	19
图 2-8 配置 GNU ARM Cross Create Flash Image	20
图 2-9 配置 Devices	21
图 2-10 编译	22

图 2-11 下载工具 Programmer	23
图 2-12 FPGA 产品 GW1NS-4C/GW1NSR-4C 下载选项配置	24
图 2-13 FPGA 产品 GW1NSER-4C 下载选项配置	24
图 2-14 配置软件调试等级	26
图 2-15 建立软件调试配置选项	27
图 2-16 配置 Main 选项	27
图 2-17 配置 Debugger 选项	29
图 2-18 FPGA 产品 GW1NS-4C/GW1NSR-4C MCU JTAG 模式切换配置	30
图 2-19 FPGA 产品 GW1NSER-4C MCU JTAG 模式切换配置	30
图 2-20 启动软件调试	31

IPUG928-2.0 iii

1 ARM Keil MDK 软件 1.1 软件安装

【 ARM Keil MDK 软件

1.1 软件安装

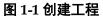
请参考 ARM Keil MDK (V5.26 及以上版本) 网站提供的 <u>Getting Started</u> with MDK。

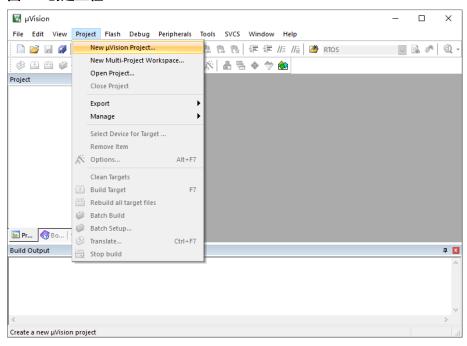
1.2 工程模板

使用 ARM Keil MDK 软件进行 Gowin_EMPU(GW1NS-4C)软件编程设计,需要创建工程、配置编译选项、编写代码、编译、下载和在线调试。

1.2.1 创建工程

双击打开 ARM Keil MDK 软件,选择菜单栏 "Project > New uVision Project...",创建工程,如图 1-1 所示。





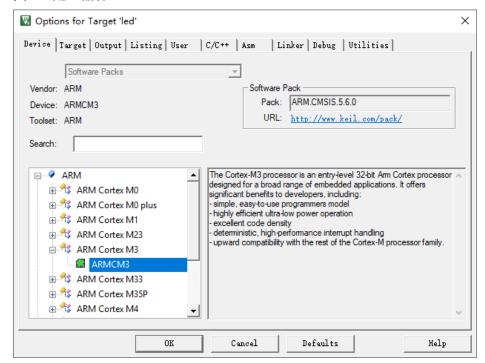
IPUG928-2.0 1(31)

1.2.2 配置编译选项

配置器件

Gowin_EMPU(GW1NS-4C)內置 ARM Cortex-M3 MCU 内核,所以器件类型配置为 "ARM Cortex M3 > ARMCM3",如图 1-2 所示。

图 1-2 配置器件



配置 ROM 和 RAM

配置 ROM(指令存储器, FLASH)和 RAM(数据存储器, SRAM)的起始地址和 Size,如图 1-3 所示。

ROM 配置:

● 起始地址: 0x0000000

• Size: 0x8000 (32KB)

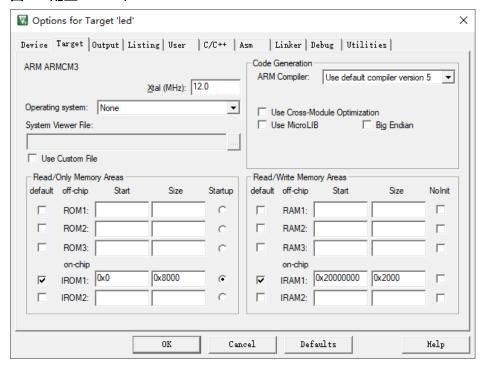
RAM 配置:

● 起始地址: 0x20000000

● Size: 与高云半导体云源软件的 IP Core Generator 工具中 Gowin_EMPU(GW1NS-4C) IP Core 的 SRAM Size 配置保持一致,可以配置为 2KB、4KB、8KB 或 16KB

IPUG928-2.0 2(31)

图 1-3 配置 ROM 和 RAM



配置输出文件格式

Gowin_EMPU(GW1NS-4C)软件编程设计需要产生软件编程设计 Binary 文件, 所以需要将 axf 文件格式转换为 Binary 文件格式。

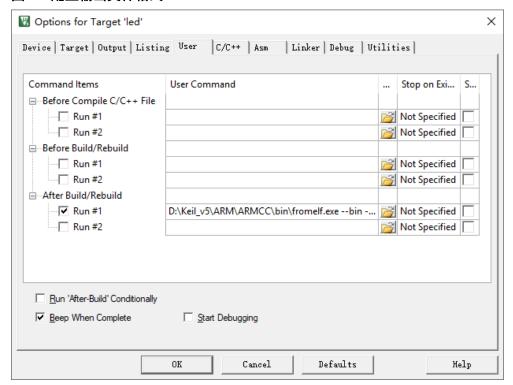
User 命令行选项中,使用格式转换工具 fromelf 转换输出文件 axf 格式为 bin 格式,调用方法如图 1-4 所示。

fromelf 格式转换命令为: fromelf.exe --bin -o bin-file axf-file。例如, C:\Keil v5\ARM\ARMCC\bin\fromelf.exe --bin -o led.bin .\Objects\led.axf。

格式转换工具 fromelf 的路径,请根据用户本地 ARM Keil MDK 安装路径进行修改。

IPUG928-2.0 3(31)

图 1-4 配置输出文件格式



配置头文件路径

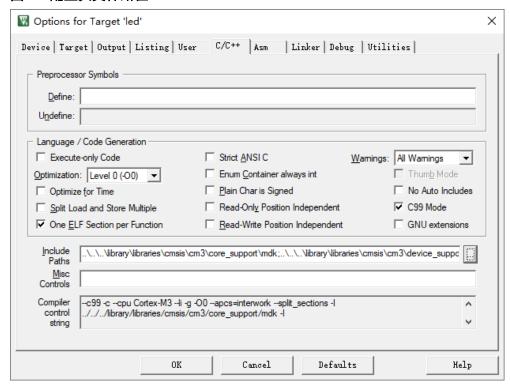
配置 C 代码头文件路径,编译过程中用来调用不同路径的 C 头文件,配置如图 1-5 所示。

例如,

- "..\..\library\libraries\cmsis\cm3\core_support\mdk"
- "..\..\library\libraries\cmsis\cm3\device support"
- "..\..\library\libraries\drivers\inc"
- "..\..\library\middlewares\delay"
- "..\..\library\middlewares\gpio"
- "..\inc"

IPUG928-2.0 4(31)

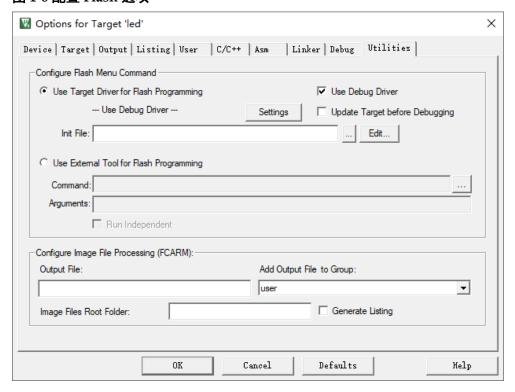
图 1-5 配置头文件路径



配置 Flash 选项

如果需要在线调试,请关闭"Utilities > Update Target before Debugging" 选项,如图 1-6 所示。

图 1-6 配置 Flash 选项

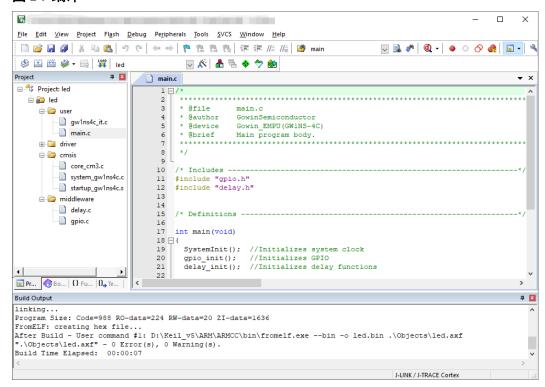


IPUG928-2.0 5(31)

1.2.3 编译

完成代码编写和选项配置后,单击工具栏 "Build"() 或 "Rebuild" () ,或菜单栏 "Project > Build Target" 或 "Project > Rebuild all target files",编译产生软件编程设计 Binary 文件,如图 1-7 所示。

图 1-7 编译



1.2.4 下载

使用云源软件的下载工具 Programmer,下载软件编程设计 Binary 文件。 在云源软件中或安装路径下,打开下载工具 Programmer。

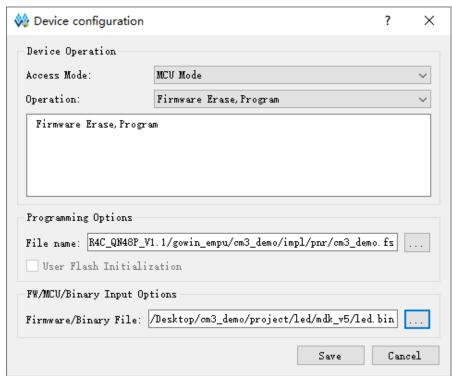
单击 Programmer 菜单栏 "Edit > Configure Device" 或工具栏 "Configure Device" (圖),打开 Device configuration。

如果选用 FPGA 产品 GW1NS-4C 或 GW1NSR-4C,下载选项配置,如图 1-8 所示。

- Access Mode 下拉列表,选择"MCU Mode"选项。
- Operation 下拉列表,选择"Firmware Erase, Program"选项或"Firmware Erase, Program, Verify"选项。

IPUG928-2.0 6(31)

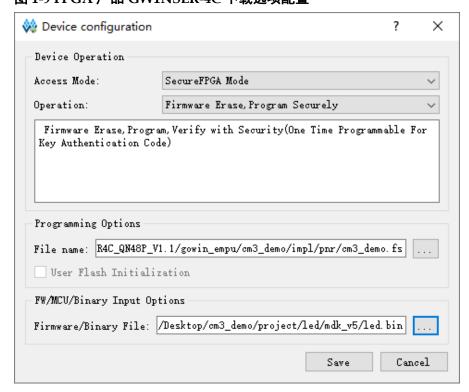
图 1-8 FPGA 产品 GW1NS-4C/GW1NSR-4C 下载选项配置



如果选用 FPGA 产品 GW1NSER-4C,下载选项配置,如图 1-9 所示。

- Access Mode 下拉列表,选择 "SecureFPGA Mode"选项。
- Operation 下拉列表, 选择 "Firmware Erase, Program Securely" 选项。

图 1-9 FPGA 产品 GW1NSER-4C 下载选项配置



IPUG928-2.0 7(31)

● "FW/MCU/Binary Input Options > Firmware/Binary File"选项,导入软件编程设计 Binary 文件。

● 单击 "Save", 完成下载选项配置。

注!

"Programming Options > File name"选项,导入硬件设计码流文件,请参考 <u>IPUG932</u>, Gowin EMPU(GW1NS-4C) 硬件设计参考手册。

完成 Device configuration 后,单击 Programmer 工具栏 "Program/Configure" (事),完成软件编程设计 Binary 文件和硬件设计码流文件的下载。

1.2.5 在线调试

完成软件编程设计 Binary 文件和硬件设计码流文件的下载后,如果用户软件设计出现问题,可以连接 U-LINK 或 J-LINK 等仿真器在线调试。

软件单步调试流程包括:

- MCU JTAG 模式切换
- MCU JTAG 接口切换
- 配置软件调试选项
- 连接调试仿真器
- 启动软件调试

MCU JTAG 模式切换

使用下载工具 Programmer,将 MCU JTAG 模式,由下载模式切换到调试模式。

在云源软件中或安装路径下,打开下载工具 Programmer。

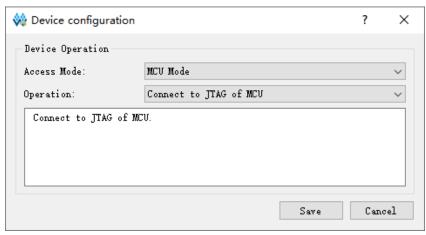
单击 Programmer 菜单栏 "Edit > Configure Device" 或工具栏 "Configure Device" (圖),打开 Device configuration。

如果选用 FPGA 产品 GW1NS-4C 或 GW1NSR-4C, MCU JTAG 模式 切换配置, 如图 1-10 所示。

- Access Mode 下拉列表,选择 "MCU Mode"选项。
- Operation 下拉列表,选择 "Connect to JTAG of MCU" 选项。

IPUG928-2.0 8(31)

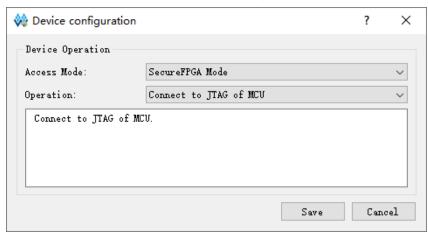
图 1-10 FPGA 产品 GW1NS-4C/GW1NSR-4C MCU JTAG 模式切换配置



如果选用 FPGA 产品 GW1NSER-4C,MCU JTAG 模式切换配置,如图 1-11 所示。

- Access Mode 下拉列表,选择 "SecureFPGA Mode"选项。
- Operation 下拉列表,选择 "Connect to JTAG of MCU" 选项。

图 1-11 FPGA 产品 GW1NSER-4C MCU JTAG 模式切换配置



● 单击 "Save", 完成 MCU JTAG 模式切换配置。

完成 Device configuration 后,单击 Programmer 工具栏 "Program/Configure" (事),完成 MCU JTAG 模式切换。

MCU JTAG 接口切换

例如 DK-START-GW1NSR4C-QN48G V1.1 开发板,手动将开发板上SW3、SW4、SW5、SW6 拨码开关(JTAG 接口 TCK、TDO、TDI 和 TMS)由 "FT232"(Download)切换为"J-LINK"(Debug)。

注!

IPUG928-2.0 9(31)

● 在 MCU JTAG 模式切换和 MCU JTAG 接口切换过程中,必须保持开发板上电状态,不可断电。

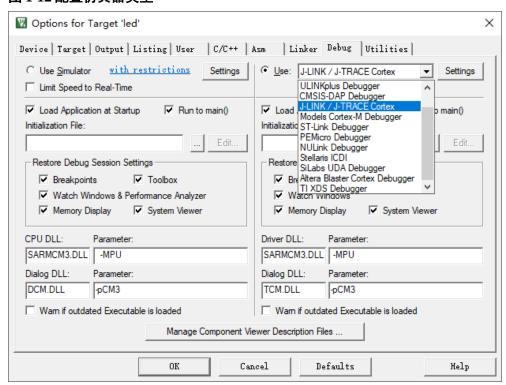
● 如果中途开发板断电,重新上电后自动还原为 MCU JTAG 下载模式。

配置软件调试选项

ARM Keil MDK 软件中,单击工具栏 Options for Target… "瓜",打开 Options for Target,配置"Debug"选项。

- 配置仿真器类型 单击 Debug 仿真器类型下拉列表,配置所用仿真器类型,如图 1-12 所示。
 - U-LINK 仿真器 如果选择使用 U-LINK 仿真器,则选择 "ULNK2/ME Cortex Debugger"。
 - J-LINK 仿真器
 如果选择使用 J-LINK 仿真器,则选择"J-LINK/J-TRACE Cortex"。

图 1-12 配置仿真器类型



● 配置调试接口类型

单击 Settings,如果选用 J-LINK,则打开 Cortex JLink/JTrace Target Driver Setup;如果选用 U-LINK,则打开 ULINK2/ME Cortex-M Target Driver Setup。

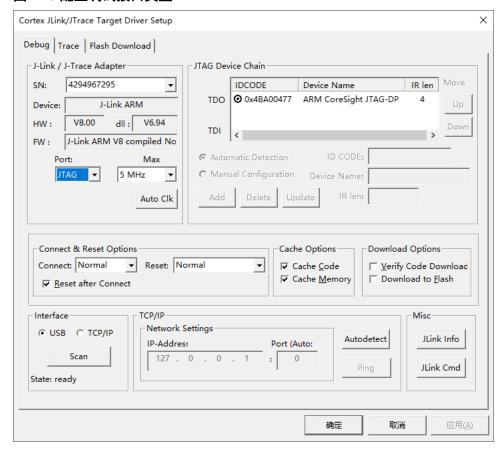
例如选用 J-LINK 仿真器,如图 1-13 所示。

IPUG928-2.0 10(31)

- JTAG 调试接口 Gowin_EMPU(GW1NS-4C)支持 JTAG 调试接口,配置 Port 选项为 "JTAG"。

- SW 调试接口 Gowin_EMPU(GW1NS-4C)不支持 SW 调试接口,请不要选用 SW 调试接口。

图 1-13 配置调试接口类型



Download Options 配置选项,请关闭 "Verify Code Download" 选项和 "Download to Flash" 选项。

如果调试选项配置成功,在 MCU JTAG 模式切换、MCU JTAG 接口切换以及连接仿真器后,JTAG Device Chain 可以正确显示 Gowin EMPU(GW1NS-4C)的 IDCODE、Device Name 等信息。

启动软件调试

完成软件调试选项配置后,连接 U-LINK 或 J-LINK 调试仿真器。

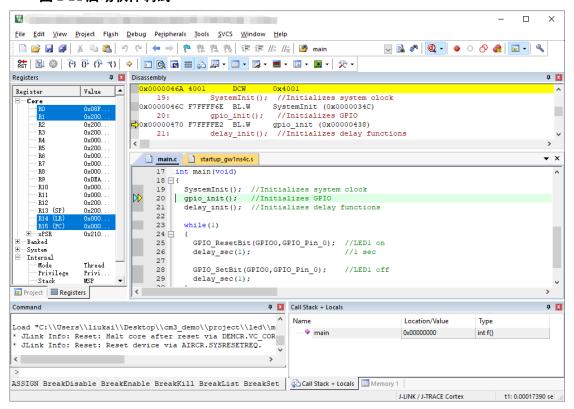
单击工具栏 Debug "凰",或菜单栏 "Debug > Start/Stop Debug Session",进入软件调试状态。

可以执行断点设置、单步调试、复位和运行等操作,如图 1-14 所示。

IPUG928-2.0 11(31)

1 ARM Keil MDK 软件 1.3 参考设计

图 1-14 启动软件调试



1.3 参考设计

Gowin_EMPU(GW1NS-4C)支持 ARM Keil MDK(已测试软件版本: V5.26)软件的参考设计,通过此链接获取如下参考设计: cdn.gowinsemi.com.cn/Gowin EMPU(GW1NS-4C) V2.0.zip

...\ref_design\MCU_RefDesign\MDK_RefDesign\cm3_demo、cm3 freertos、cm3 rtthread nano、cm3 ucos iii

IPUG928-2.0 12(31)

2 GMD 软件 2.1 软件安装

2 GMD 软件

2.1 软件安装

高云半导体网站提供 GMD 软件安装包下载 http://www.gowinsemi.com.cn/prodshow.aspx。

注!

GMD 软件安装与配置,请参考 SUG549, GOWIN MCU Designer 用户指南。

2.2 工程模板

使用 GMD 软件进行 Gowin_EMPU(GW1NS-4C)软件编程设计,需要创建工程、配置编译选项、编写代码、编译、下载和在线调试。

2.2.1 创建工程

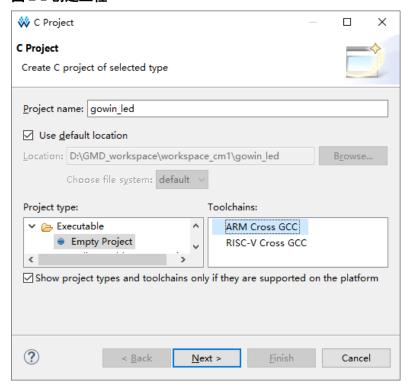
创建工程

选择工具栏 "New" (□) 或菜单栏 "File > New > C Project",如图 2-1 所示。

- 建立项目名称和项目位置;
- 选择项目类型 Empty Project;
- 选择编译工具链 ARM Cross GCC。

IPUG928-2.0 13(31)

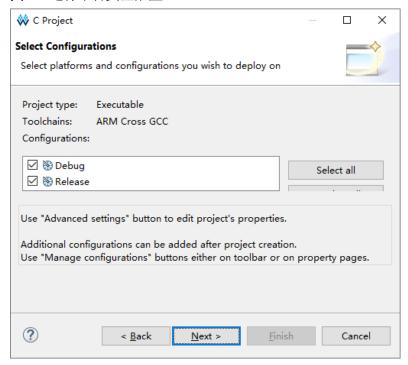
图 2-1 创建工程



选择平台配置类型

选择平台配置类型"Debug"和"Release",如图 2-2 所示。

图 2-2 选择平台类型配置

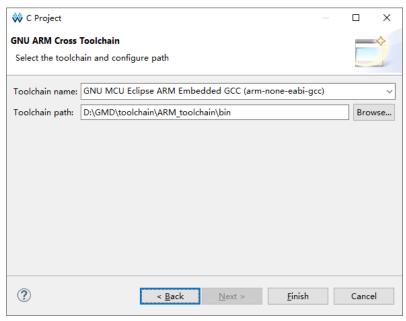


IPUG928-2.0 14(31)

选择工具链和路径

选择交叉编译工具链 arm-none-eabi-gcc 及其所在路径,推荐默认配置 Toolchain name 和 Toolchain path,如图 2-3 所示。

图 2-3 选择工具链和路径



建立项目工程

完成工程创建后,在 Project Explorer 视图中选择新建的项目工程,添加工程结构和代码,导入软件编程设计。

在 Project Explorer 视图中选择当前工程,右键选择"Refresh"选项,可以自动更新当前项目工程的结构和代码。

2.2.2 配置选项

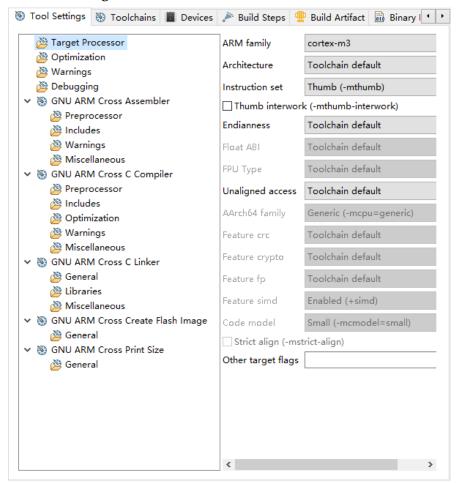
Project Explorer 视图中,选择当前工程,右键选择"Properties > C/C++Build > Settings",配置当前工程的参数选项。

配置 Target Processor

配置"Target Processor > ARM family"选项,该选项配置为"cortex-m3",如图 2-4 所示。

IPUG928-2.0 15(31)

图 2-4 配置 Target Processor



配置 GNU ARM Cross Assembler > Preprocessor

配置 "GNU ARM Cross Assembler > Preprocessor > Defined symbols (-D)" 选项,该选项配置为 "__STARTUP_CLEAR_BSS",如图 2-5 所示。

IPUG928-2.0 16(31)

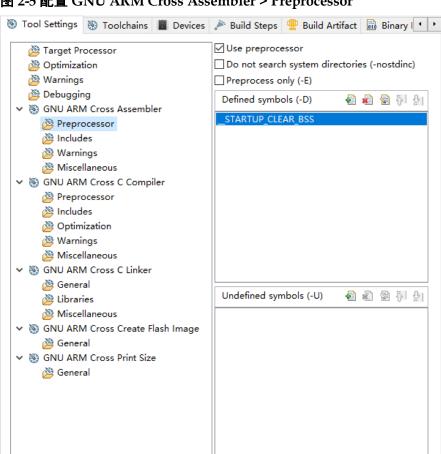


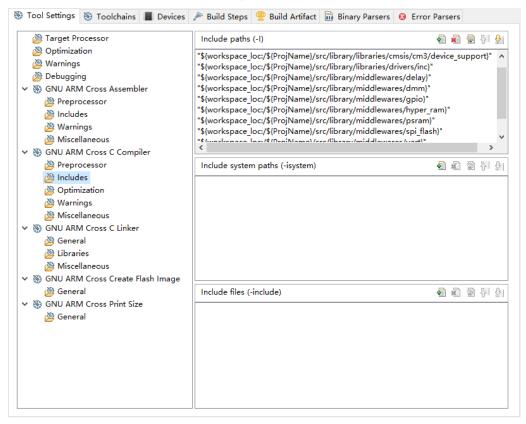
图 2-5 配置 GNU ARM Cross Assembler > Preprocessor

配置 GNU ARM Cross C Compiler > Includes

配置 "GNU ARM Cross C Compiler > Includes > Include paths (-I)" 选项, 该选项配置为当前工程 C 头文件引用路径,如图 2-6 所示。

IPUG928-2.0 17(31)

图 2-6 配置 GNU ARM Cross C Compiler > Includes



例如软件编程参考设计 GMD_RefDesign\cm3_demo, C 头文件引用路径配置,如下所示。

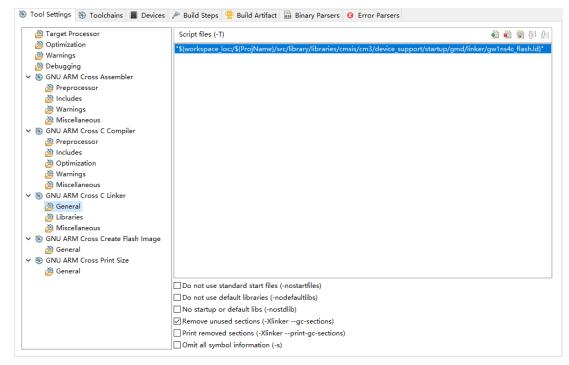
- "\${workspace_loc:/\${ProjName}/src/library/libraries/cmsis/cm3/device_ support}"
- "\${workspace_loc:/\${ProjName}/src/library/libraries/cmsis/cm3/core_support/gmd}"
- "\${workspace loc:/\${ProjName}/src/library/libraries/drivers/inc}"
- "\${workspace loc:/\${ProjName}/src/library/middlewares/delay}"
- "\${workspace loc:/\${ProjName}/src/library/middlewares/dmm}"
- "\${workspace loc:/\${ProjName}/src/library/middlewares/gpio}"
- "\${workspace loc:/\${ProjName}/src/library/middlewares/hyper ram}"
- "\${workspace loc:/\${ProjName}/src/library/middlewares/psram}"
- "\${workspace_loc:/\${ProjName}/src/library/middlewares/spi_flash}"
- "\${workspace loc:/\${ProjName}/src/library/middlewares/uart}"
- "\${workspace loc:/\${ProjName}/src/project}"

IPUG928-2.0 18(31)

配置 GNU ARM Cross C Linker

配置 "GNU ARM Cross C Linker > General > Script files (-T)"选项, 该选项配置 "gw1ns4c_flash.ld"作为 GMD Flash 链接器,如图 2-7 所示。

图 2-7 配置 GNU ARM Cross C Linker 选项



例如软件编程参考设计 GMD_RefDesign\cm3_demo, Flash 链接器配置,如下所示:

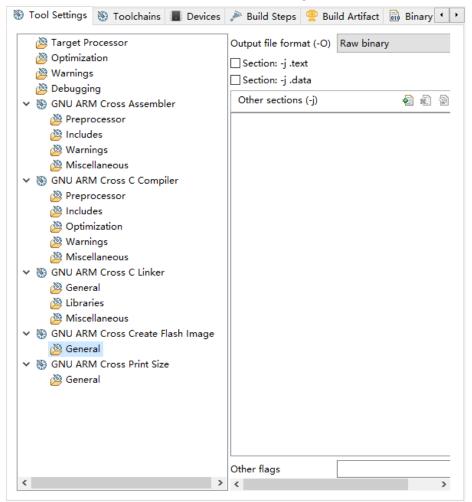
"\${workspace_loc:/\${ProjName}/src/library/libraries/cmsis/cm3/device _support/startup/gmd/linker/gw1ns4c_flash.ld}"

配置 GNU ARM Cross Create Flash Image

配置 "Cross ARM GNU Create Flash Image > General > Output file format (-O)" 选项,该选项配置为 "Raw binary",产生软件编程设计 Binary 文件,如图 2-8 所示。

IPUG928-2.0 19(31)

图 2-8 配置 GNU ARM Cross Create Flash Image

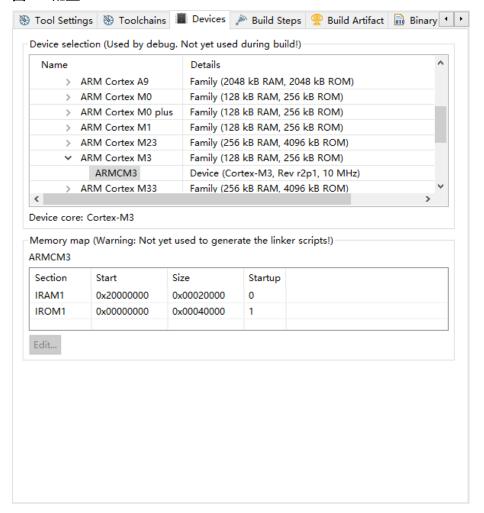


配置 Devices

配置 "Devices > Device selection"选项,该选项配置为"ARM Cortex M3 > ARMCM3",如图 2-9 所示。

IPUG928-2.0 20(31)

图 2-9 配置 Devices

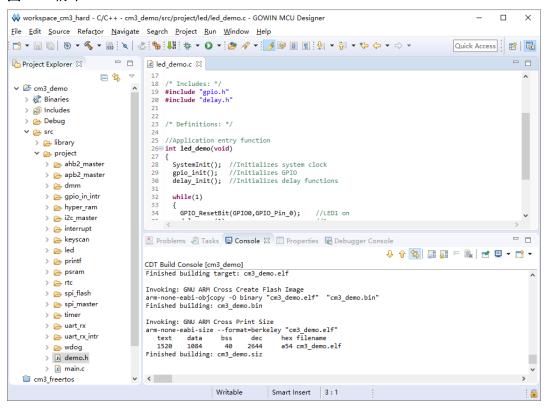


2.2.3 编译

完成工程选项配置和代码编写后,编译当前工程,单击工具栏 Build" 或 Build All " 或 ",或菜单栏 "Project > Build Project" 或 "Project > Build All",编译产生软件编程设计 Binary 文件,如图 2-10 所示。

IPUG928-2.0 21(31)

图 2-10 编译



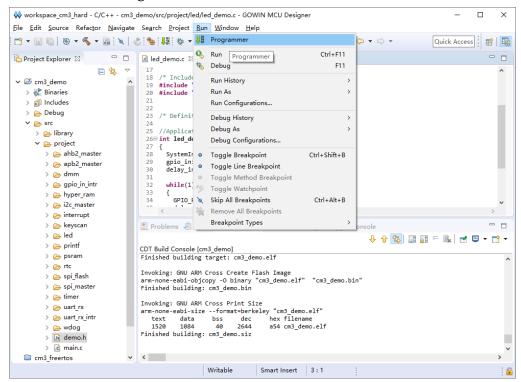
2.2.4 下载

使用下载工具 Programmer,下载软件编程设计 Binary 文件。

单击 GMD 软件菜单栏 "Run > Programmer" 或工具栏 Programmer "↓↓",打开下载工具 Programmer,如图 2-11 所示。

IPUG928-2.0 22(31)

图 2-11 下载工具 Programmer



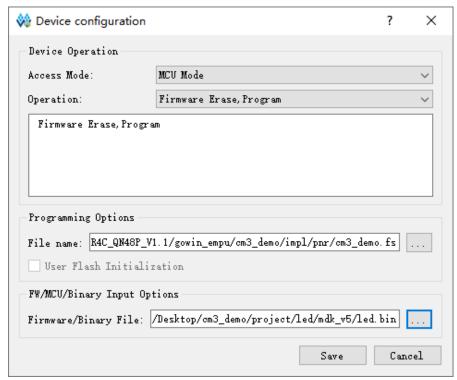
单击下载工具 Programmer 菜单栏 "Edit > Configure Device" 或工具栏 Configure Device ">>>",打开 Device configuration。

如果选用 FPGA 产品 GW1NS-4C 或 GW1NSR-4C,下载选项配置,如图 2-12 所示。

- Access Mode 下拉列表,选择 "MCU Mode"选项。
- Operation 下拉列表,选择"Firmware Erase, Program"选项或"Firmware Erase, Program, Verify"选项。

IPUG928-2.0 23(31)

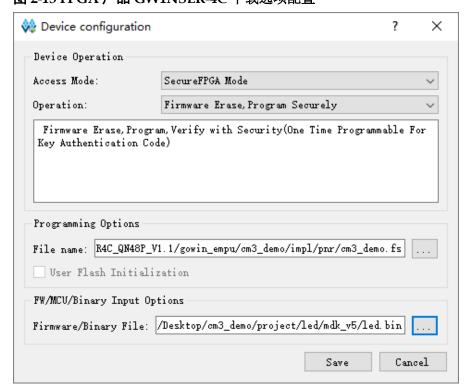
图 2-12 FPGA 产品 GW1NS-4C/GW1NSR-4C 下载选项配置



如果选用 FPGA 产品 GW1NSER-4C, 下载选项配置, 如图 2-12 所示。

- Access Mode 下拉列表,选择 "SecureFPGA Mode"选项。
- Operation 下拉列表, 选择 "Firmware Erase, Program Securely" 选项。

图 2-13 FPGA 产品 GW1NSER-4C 下载选项配置



IPUG928-2.0 24(31)

● "FW/MCU/Binary Input Options > Firmware/Binary File"选项,导入软件编程设计 Binary 文件。

● 单击 "Save", 完成下载选项配置。

注!

"Programming Options > File name"选项,导入硬件设计码流文件,请参考 <u>IPUG932</u>, Gowin EMPU(GW1NS-4C) 硬件设计参考手册。

完成 Device configuration 后,单击 Programmer 工具栏 "Program/Configure" (事),完成软件编程设计 Binary 文件和硬件设计码 流文件的下载。

2.2.5 在线调试

完成软件编程设计 Binary 文件和硬件设计码流文件的下载后,如果用户软件设计出现问题,可以连接 J-LINK 仿真器,在线调试当前 MCU 软件编程设计(在线调试的 MCU 软件编程设计必须与下载到芯片中的 MCU 软件编程设计保持一致)。

软件单步调试流程,包括:

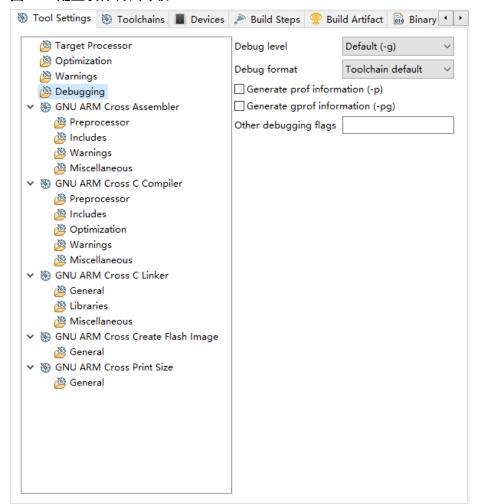
- 配置软件调试等级
- 配置软件调试选项
- MCU JTAG 模式切换
- MCU JTAG 接口切换
- 连接调试仿真器
- 启动软件调试

配置软件调试等级

Project Explorer 视图中,选择当前调试项目工程的"Properties > C/C++ Build > Settings > Tool Settings > Debugging > Debug level"选项,推荐配置调试等级为 Default(-g)或 Maximum(-g3),如图 2-14 所示。

IPUG928-2.0 25(31)

图 2-14 配置软件调试等级

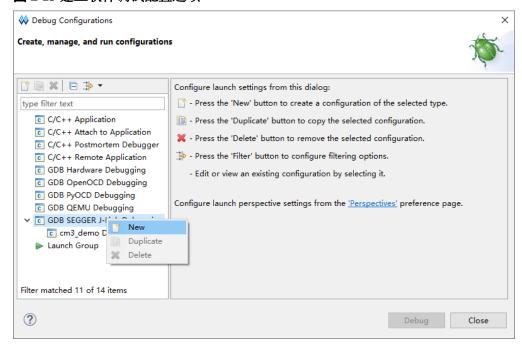


配置软件调试选项

选择菜单栏 "Run > Debug Configurations > GDB SEGGER J-Link Debugging",右键选择"New"选项,建立当前工程的软件调试配置选项,如图 2-15 所示。

IPUG928-2.0 26(31)

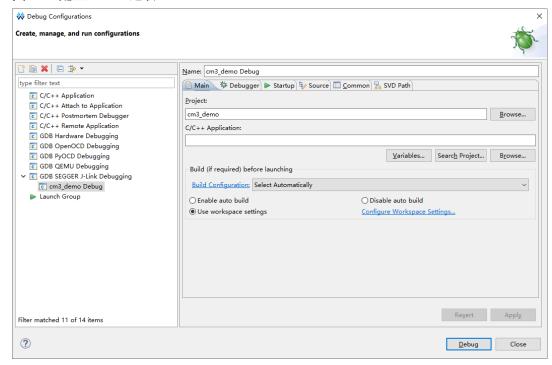
图 2-15 建立软件调试配置选项



选择已建立的调试选项。

1. 选择 "Main" 选项,配置当前调试工程的 Project 和 C/C++ Application 等选项,如图 2-16 所示。

图 2-16 配置 Main 选项



2. 选择"Debugger"选项,配置当前调试工程的 J-Link 和 GDB 等选项,

IPUG928-2.0 27(31)

如图 2-17 所示。

例如:

Device name: Cortex-M3

• Endianness: Little

• Connection: USB

Interface: JTAG

Connect to running target: Close

Initial speed: Fixed 1000KHz

• GDB port: 2331

• SWO port: 2332

• Telnet: 2333

Verify downloads: Open

Initialize registers on start: Open

Local host only: Open

• Other options: -singlerun –strict –timeout 0 –nogui

Command: set mem inaccessible-by-default off

Gowin_EMPU(GW1NS-4C)支持 JTAG 调试接口,不支持 SWD 调试接口。

禁用 Connect to running target 选项。

IPUG928-2.0 28(31)

W Debug Configurations Create, manage, and run configurations Name: cm3_demo Debug type filter text Main 🌣 Debugger 🅒 Startup 🦫 Source 🔲 Common 🚼 SVD Path C/C++ Application J-Link GDB Server Setup C/C++ Attach to Application Start the J-Link GDB server locally Connect to running targe C/C++ Postmortem Debugger Executable path: \$\(\frac{\link_path}{\link_gdbserver} \) Browse... Variable C/C++ Remote Application GDB Hardware Debugging Actual executable: C:/Program Files (x86)/SEGGER/JLink/JLinkGDBServerCL.exe GDB OpenOCD Debugging (to change it use the global or workspace preferences pages or the project properties p GDB PyOCD Debugging Device name: Cortex-M3 GDB QEMU Debugging Endianness: Little ▼ C GDB SEGGER J-Link Debugging cm3_demo Debug (USB serial or IP name/address) Connection: Launch Group ○SWD ●JTAG ○ Auto ○ Adaptive ● Fixed 1000 kHz Initial speed: 2331 GDB port: SWO port: 2332 ☑ Verify downloads ☑ Initialize registers on s ✓ Local host only Silent 2333 Telnet port: Brows Loa file: Other options: -singlerun -strict -timeout 0 -nogui ☑ Allocate console for semihosting and SWO GDB Client Setup Executable name: \$\(\(\cross\)\prefix\\\gdb\\$\(\cross\)\subsetsubsets Browse... Variable Actual executable: arm-none-eabi-gdb Other options: Commands: set mem inaccessible-by-default off

图 2-17 配置 Debugger 选项

MCU JTAG 模式切换

Filter matched 11 of 14 items

?

使用下载工具 Programmer,将 Gowin_EMPU(GW1NS-4C)的 MCU JTAG 模式,由下载模式切换到调试模式。

<u>D</u>ebug Close

单击 GMD 软件菜单栏 "Run > Programmer" 或工具栏 Programmer "밇", 打开下载工具 Programmer, 如图 2-11 所示。

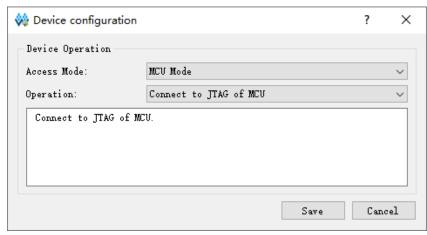
单击 Programmer 菜单栏 "Edit > Configure Device"或工具栏 "Configure Device" (圖),打开 Device configuration。

如果选用 FPGA 产品 GW1NS-4C 或 GW1NSR-4C, MCU JTAG 模式 切换配置,如图 2-18 所示。

- Access Mode 下拉列表,选择 "MCU Mode"选项。
- Operation 下拉列表,选择 "Connect to JTAG of MCU" 选项。

IPUG928-2.0 29(31)

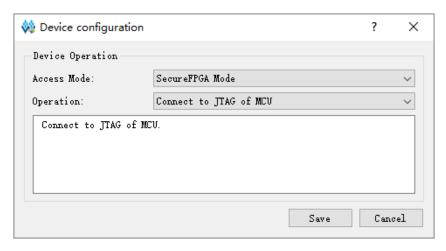
图 2-18 FPGA 产品 GW1NS-4C/GW1NSR-4C MCU JTAG 模式切换配置



如果选用 FPGA 产品 GW1NSER-4C,MCU JTAG 模式切换配置,如图 2-19 所示。

- Access Mode 下拉列表,选择 "SecureFPGA Mode"选项。
- Operation 下拉列表,选择 "Connect to JTAG of MCU" 选项。

图 2-19 FPGA 产品 GW1NSER-4C MCU JTAG 模式切换配置



● 单击 "Save", 完成 MCU JTAG 模式切换配置。

完成 Device configuration 后,单击 Programmer 工具栏 "Program/Configure" (事),完成 MCU JTAG 模式切换。

MCU JTAG 接口切换

例如 DK-START-GW1NSR4C-QN48G V1.1 开发板,手动将开发板上SW3、SW4、SW5、SW6 拨码开关(JTAG 接口 TCK、TDO、TDI 和 TMS)由 "FT232"(Download) 切换为 "J-LINK"(Debug)。

注!

IPUG928-2.0 30(31)

2 GMD 软件 2.3 参考设计

● 在 MCU JTAG 模式切换和 MCU JTAG 接口切换过程中,必须保持开发板上电状态,不可断电。

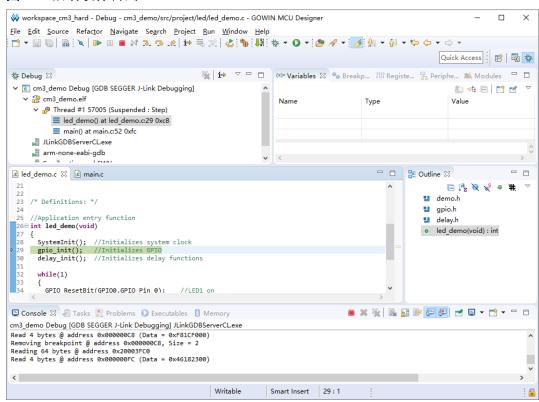
● 如果中途开发板断电,重新上电后自动还原为 MCU JTAG 下载模式。

启动软件调试

连接 J-LINK 仿真器。

单击工具栏 Debug " * ▼ ",进入调试状态,可以执行断点设置、单步调试、复位和运行等操作,如图 2-20 所示。

图 2-20 启动软件调试



2.3 参考设计

Gowin_EMPU(GW1NS-4C)支持 GMD(已测试软件版本: V1.2)软件的参考设计,通过此链接获取如下参考设计:

cdn.gowinsemi.com.cn/Gowin EMPU(GW1NS-4C) V2.0.zip

...\ref_design\MCU_RefDesign\GMD_RefDesign\cm3_demo、cm3_freertos、cm3_rtthread_nano、cm3_ucos_iii

IPUG928-2.0 31(31)

