



# Gowin RiscV\_AE350\_SOC 快速开发 用户手册

MUG1030-1.1, 2023-12-29

版权所有 © 2023 广东高云半导体科技股份有限公司

**GOWIN高云**、Gowin、云源、GOWIN 以及高云均为广东高云半导体科技股份有限公司注册商标，本手册中提到的其他任何商标，其所有权利属其所有者所有。未经本公司书面许可，任何单位和个人都不得擅自摘抄、复制、翻译本档内容的部分或全部，并不得以任何形式传播。

### **免责声明**

本文档并未授予任何知识产权的许可，并未以明示或暗示，或以禁止反言或其它方式授予任何知识产权许可。除高云半导体在其产品的销售条款和条件中声明的责任之外，高云半导体概不承担任何法律或非法律责任。高云半导体对高云半导体产品的销售和 / 或使用不作任何明示或暗示的担保，包括对产品的特定用途适用性、适销性或对任何专利权、版权或其它知识产权的侵权责任等，均不作担保。高云半导体对文档中包含的文字、图片及其它内容的准确性和完整性不承担任何法律或非法律责任，高云半导体保留修改文档中任何内容的权利，恕不另行通知。高云半导体不承诺对这些文档进行适时的更新。

## 版本信息

日期	版本	描述
2023/09/12	1.0	初始版本。
2023/12/29	1.1	<ul style="list-style-type: none"><li>● 更新/新增端口信号 DDR3_CS_N、DDR3_RSTN、POR_RSTN 和 HW_RSTN；</li><li>● 新增 DK-START-GW5AT138K V2.1 和 Tang-MEGA-138K-Pro-Dock 开发板参考设计；</li><li>● 更新 Extended_AHB2AHBBridge、Extended_Memory (BlockRAM)及新增 Extended_Memory (DDR3)、Extended_AHB_CAN、Extended_AHB_Ethernet 解决方案；</li><li>● 支持 NN 软件库编程及其软件编程参考设计；</li><li>● 支持 RTOS RT-Thread 标准版本及其软件开发工具包；</li><li>● 支持 Ethernet TCP/IP 协议栈及其软件编程参考设计；</li><li>● 更新 FreeRTOS 及新增 DDR3 Memory、Ethernet 软件编程参考设计。</li></ul>

# 目录

目录 .....	i
图目录 .....	iii
表目录 .....	v
<b>1 关于本手册 .....</b>	<b>1</b>
1.1 手册内容 .....	1
1.2 术语、缩略语 .....	1
1.3 技术支持与反馈 .....	2
<b>2 硬件设计方法 .....</b>	<b>3</b>
2.1 硬件目标 .....	3
2.2 软件版本 .....	3
2.3 参考设计 .....	3
2.4 用户手册 .....	3
2.5 设计流程 .....	3
2.6 详细设计方法 .....	4
2.6.1 建立工程 .....	4
2.6.2 IP 设计 .....	4
2.6.3 用户设计 .....	8
2.6.4 约束 .....	10
2.6.5 配置 .....	11
2.6.6 综合 .....	13
2.6.7 布局布线 .....	13
2.6.8 下载 .....	14
<b>3 软件设计方法 .....</b>	<b>16</b>
3.1 软件版本 .....	16
3.2 参考设计 .....	16

---

3.3 用户手册 .....	16
3.4 详细设计方法 .....	16
3.4.1 建立软件工程 .....	16
3.4.2 配置软件工程 .....	19
3.4.3 配置目标.....	25
3.4.4 构建软件工程 .....	26
3.4.5 下载软件工程 .....	27
3.4.6 调试软件工程 .....	29

# 图目录

图 2-1 RiscV_AE350_SOC IP Core .....	5
图 2-2 Instruction Memory 配置.....	6
图 2-3 Data Memory 配置.....	6
图 2-4 GPIO 配置 .....	7
图 2-5 UART2 配置.....	8
图 2-6 RiscV_AE350_SOC IP 设计.....	9
图 2-7 PLL_ADV IP 设计 .....	10
图 2-8 综合选项配置.....	12
图 2-9 布局布线选项配置.....	12
图 2-10 综合 .....	13
图 2-11 布局布线 .....	14
图 2-12 下载选项配置.....	15
图 2-13 下载码流文件.....	15
图 3-1 Create Project.....	17
图 3-2 C Project.....	18
图 3-3 Select Configurations .....	18
图 3-4 Build Settings .....	19
图 3-5 选择 Andes C Compiler > Directories.....	20
图 3-6 选择 Andes C Compiler > Optimization .....	21
图 3-7 选择 Andes C Compiler > Debugging .....	21
图 3-8 选择 Andes C Compiler > Miscellaneous .....	22
图 3-9 选择 LdSaG Tool > General.....	23
图 3-10 选择 Andes C Linker > General.....	24
图 3-11 选择 Objcopy (object content copy) > General .....	25
图 3-12 Target Configuration.....	26

---

图 3-13 构建软件工程.....	26
图 3-14 下载选项配置.....	27
图 3-15 下载选项配置.....	28
图 3-16 下载软件编程 Binary 文件.....	28
图 3-17 配置构建模式.....	29
图 3-18 建立调试配置.....	30
图 3-19 选择 Debug Configurations > Startup.....	30
图 3-20 开启调试会话.....	31

# 表目录

表 1-1 术语、缩略语 .....	1
表 2-1 参考设计的 JTAG 物理约束 .....	11



# 1 关于本手册

## 1.1 手册内容

本手册以 Gowin® RiscV\_AE350\_SOC 硬件参考设计案例和软件编程参考设计案例以及 DK-START-GW5AT138 V2.0 开发板为例，描述如何快速建立、配置、下载和调试硬件工程和软件工程，旨在帮助用户快速掌握 Gowin RiscV\_AE350\_SOC 的软硬件开发方法，节省开发时间，提高开发效率。

## 1.2 术语、缩略语

本手册中的相关术语、缩略语及相关释义如表 1-1 所示。

表 1-1 术语、缩略语

术语、缩略语	全称	含义
GPIO	Gowin Programmable IO	Gowin 可编程通用管脚
IDE	Integrated Development Environment	集成开发环境
MCU	Micro Controller Unit	微控制器单元
RISC-V	Reduced Instruction Set Computer V	第五代精简指令集计算机
SaG	Scattering and Gathering	散布和收集
SOC	System on Chip	片上系统
UART	Universal Synchronous and Asynchronous Receiver/Transmitter	通用同步和异步接收器/发射器

## 1.3 技术支持与反馈

高云®半导体提供全方位技术支持，在使用过程中如有疑问或建议，可直接与公司联系：

网址：[www.gowinsemi.com.cn](http://www.gowinsemi.com.cn)

E-mail：[support@gowinsemi.com](mailto:support@gowinsemi.com)

Tel: +86 755 8262 0391

# 2 硬件设计方法

## 2.1 硬件目标

- DK-START-GW5AT138 V2.0
  - GW5AST-LV138FPG676AES
  - GW5AST-138B

## 2.2 软件版本

已测试软件版本：云源软件 Gowin\_V1.9.9 (64-bit)。

## 2.3 参考设计

...\ref\_design\FPGA\_RefDesign\DK\_START\_GW5AT138\_V2.0\ae350\_demo。

## 2.4 用户手册

- [MUG1031, Gowin RiscV AE350 SOC 硬件设计用户手册](#)
- [SUG100, Gowin 云源软件用户指南](#)
- [SUG940, Gowin 设计时序约束指南](#)
- [SUG935, Gowin 设计物理约束指南](#)
- [SUG502, Gowin Programmer 用户指南](#)

## 2.5 设计流程

Gowin RiscV\_AE350\_SOC IP 设计流程，如下所示：

1. 高云半导体云源®软件的 IP 设计工具“IP Core Generator”，配置 RiscV\_AE350\_SOC IP 选项，产生 RiscV\_AE350\_SOC IP 设计；
2. 云源软件的 IP 设计工具“IP Core Generator”，配置 PLL\_ADV IP 选项，产生 PLL\_ADV IP，为 RiscV\_AE350\_SOC IP 提供时钟资源；

3. 硬件设计中，实例化 RiscV\_AE350\_SOC IP，实例化 PLL\_ADV IP，加入其他用户逻辑设计，连接各模块组成完整的顶层设计；
4. 参照所用开发板，加入物理约束，可以使用云源软件的物理约束工具“FloorPlanner”；
5. 参照软件时序分析报告，加入时序约束，可以使用云源软件的时序约束工具“Timing Constraints Editor”；
6. 配置综合选项、布局布线选项和码流选项；
7. 云源软件的综合工具“GowinSynthesis®”，综合 RiscV\_AE350\_SOC 硬件设计，产生网表文件；
8. 云源软件的布局布线工具“Place & Route”，布局布线网表文件，产生码流文件；
9. 云源软件的下载工具“Programmer”，下载码流文件。

## 2.6 详细设计方法

### 2.6.1 建立工程

双击打开云源软件，新建 FPGA 设计工程。

例如：

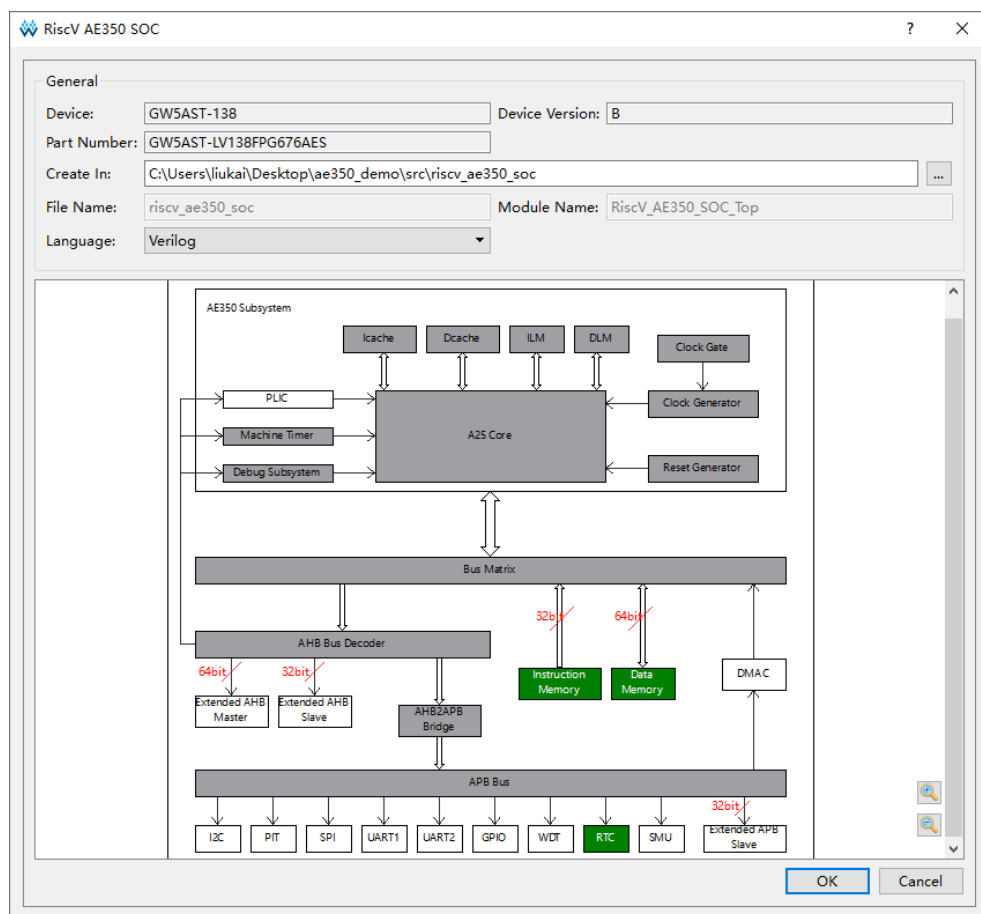
- Series: GW5AST
- Device: GW5AST-138
- Device Version: B
- Package: FCPBGA676A
- Speed: ES
- Part Number: GW5AST-LV138FPG676AES

### 2.6.2 IP 设计

云源软件的 IP 设计工具“IP Core Generator”，配置 RiscV\_AE350\_SOC 选项，产生 RiscV\_AE350\_SOC IP。

在 IP Core Generator 工具中选择“Soft IP Core > Microprocessor System > Hard-Core-MCU > RiscV AE350 SOC 1.1”，打开 RiscV\_AE350\_SOC IP Core，如图 2-1 所示。

图 2-1 RiscV\_AE350\_SOC IP Core



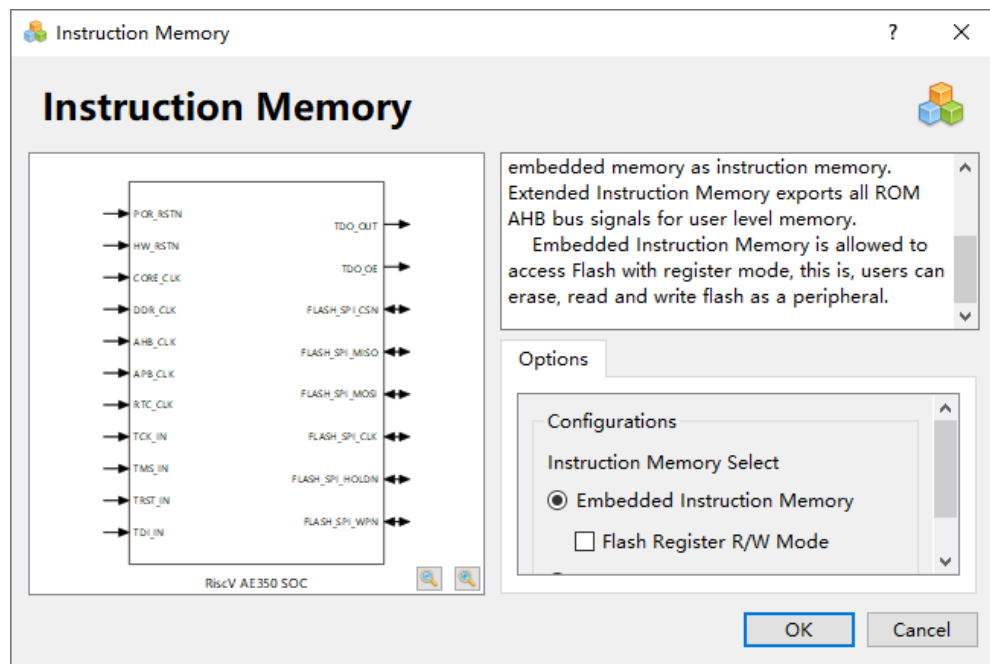
参照应用需求配置相应功能，例如 Instruction Memory、Data Memory、GPIO 和 UART2。

### Instruction Memory

双击打开“Instruction Memory”，配置指令存储器选项。

选择“Embedded Instruction Memory”，开启系统内置的 SPI Flash Memory，如图 2-2 所示。

图 2-2 Instruction Memory 配置

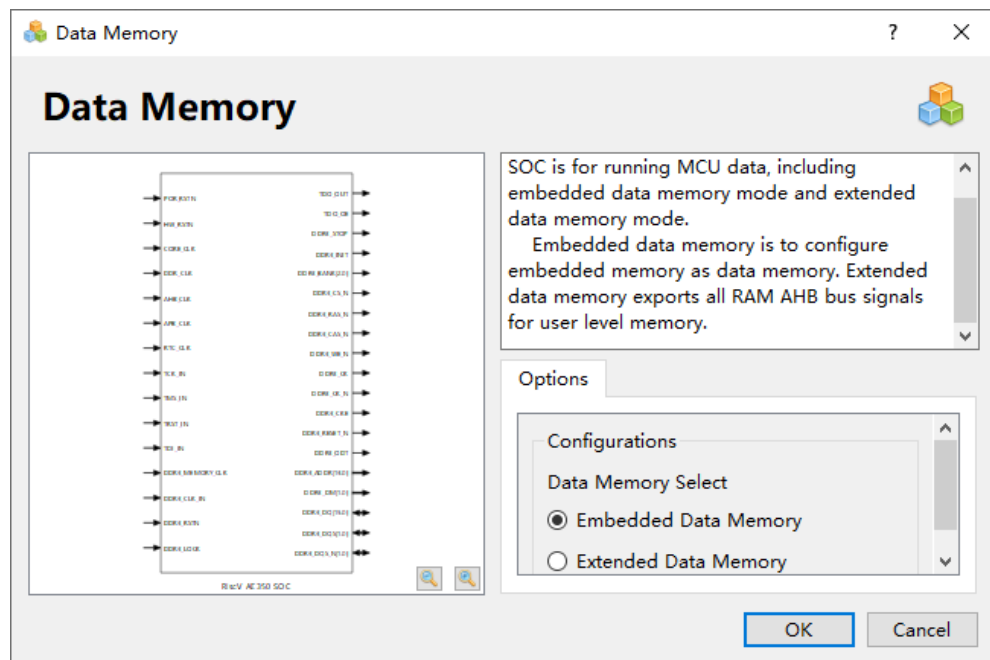


## Data Memory

双击打开“Data Memory”，配置数据存储器选项。

选择“Embedded Data Memory”，开启系统内置的 DDR3 Memory，如图 2-3 所示。

图 2-3 Data Memory 配置

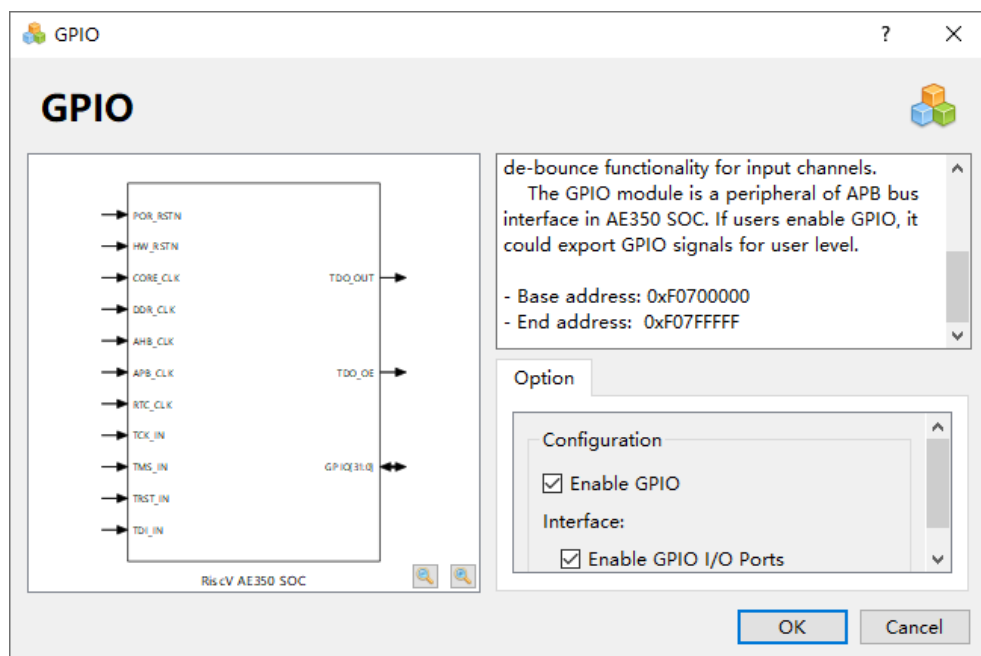


## GPIO

双击打开 GPIO，配置 GPIO 选项。

选择“Enable GPIO”和“Enable GPIO I/O Ports”，开启 GPIO 和 GPIO “INOUT”类型端口，如图 2-4 所示。

图 2-4 GPIO 配置

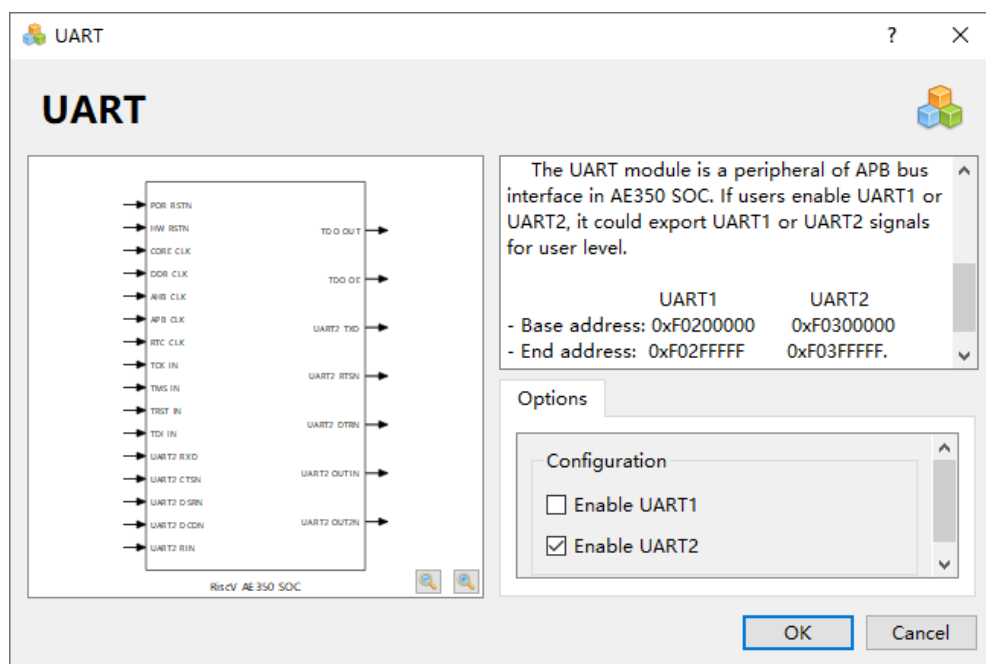


## UART2

双击 UART2，配置 UART2 选项。

选择“Enable UART2”，开启 UART2，如图 2-5 所示。

图 2-5 UART2 配置



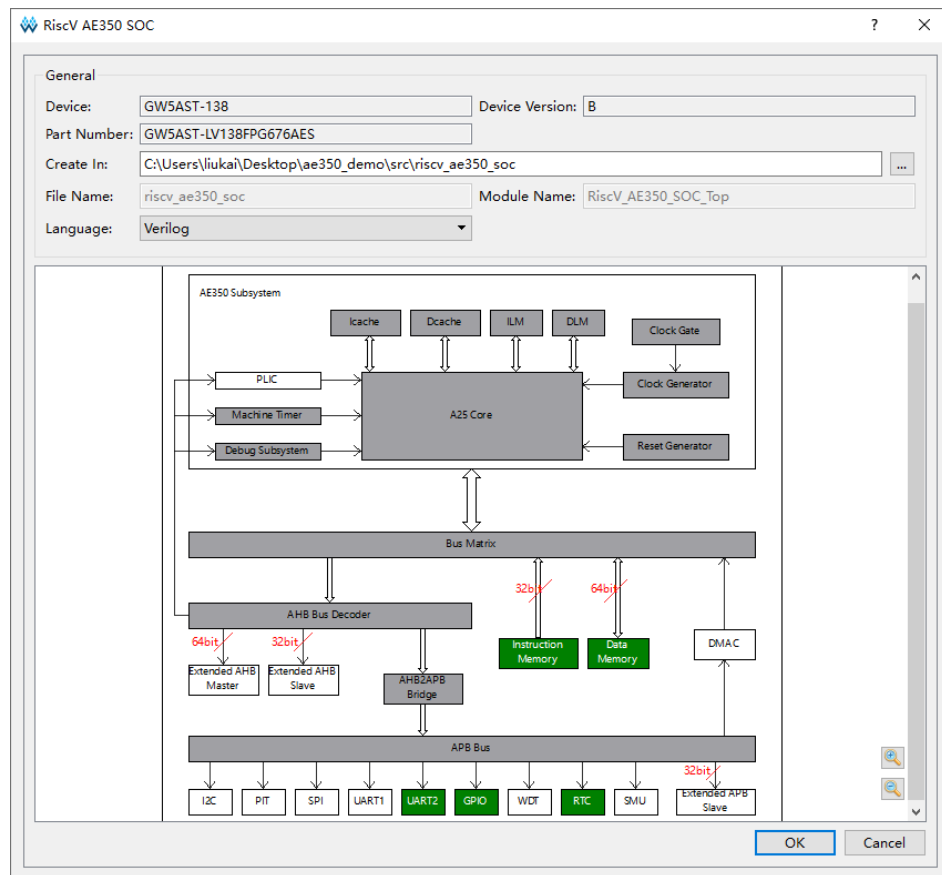
## 2.6.3 用户设计

### RiscV\_AE350\_SOC IP 设计

云源软件的 IP 设计工具“IP Core Generator”，完成 RiscV\_AE350\_SOC IP 配置后，单击“OK”，产生 RiscV\_AE350\_SOC IP 设计，如图 2-6 所示。



图 2-6 RiscV\_AE350\_SOC IP 设计



## PLL\_ADV IP 设计

云源软件的 IP 设计工具“IP Core Generator”，配置 PLL\_ADV IP 选项，产生 PLL\_ADV IP 设计，为 RiscV\_AE350\_SOC IP 提供时钟资源。

在 IP Core Generator 工具中选择“Hard Module > CLOCK > PLL\_ADV 1.0”，请参照参考设计的时钟配置，配置 PLL\_ADV IP，产生 PLL\_ADV IP 设计，如图 2-7 所示。

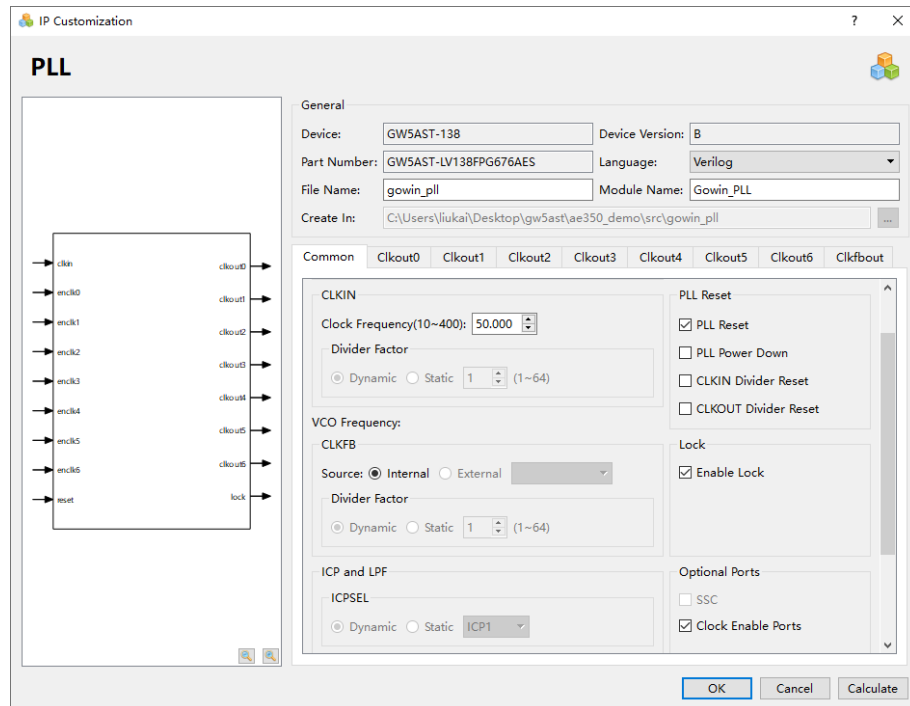
例如用于 RiscV\_AE350\_SOC 内核的 PLL\_ADV IP:

- Clkout0: DDR clock
- Clkout1: CORE clock
- Clkout2: AHB clock
- Clkout3: APB clock
- Clkout4: RTC clock

用于 RiscV\_AE350\_SOC DDR3 Memory 的 PLL\_ADV IP:

- Clkout0: DDR3 input clock
- Clkout2: DDR3 memory clock

图 2-7 PLL\_ADV IP 设计



注！

- RiscV\_AE350\_SOC 的内核时钟由 “PLL\_R[0] > clkout1” 直连提供，必须使用 PLL\_ADV IP 的 “clkout1” 产生内核时钟。
- RiscV\_AE350\_SOC 的 DDR3 Memory 时钟由 “PLL\_L[0] > clkout2” 直连提供，建议使用 PLL\_ADV IP 的 “clkout2” 产生 DDR3 Memory 时钟。

### 用户设计

硬件设计顶层模块中，实例化 RiscV\_AE350\_SOC IP，实例化 PLL\_ADV IP，加入其他用户逻辑设计，连接各模块组成完整的硬件设计。

## 2.6.4 约束

### 物理约束

参照所用开发板，加入物理约束，可以使用云源软件的物理约束工具 “FloorPlanner”。

例如参考设计 DK-START-GW5AT138 V2.0 DVK Board 与 Andes AICE-MINI+ 的 JTAG 接口的对应连接方式，如表 2-1 所示。

表 2-1 参考设计的 JTAG 物理约束

JTAG 接口	DVK Board	AICE-MINI+
GND	J3-8	P3
TMS	J3-3	P4
TCK	J3-4	P6
VREF (3.3V)	J3-7	P7
TRST	J3-5	P10
TDO	J3-6	P11
TDI	J60-3	P12

注！

- RiscV\_AE350\_SOC 的内核时钟由 “PLL\_R[0] > clkout1” 直连提供，必须约束此 PLL\_ADV IP 的位置为 “PLL\_R[0]”。例如，INS\_LOC  
"u\_Gowin\_PLL\_AE350/PLL\_inst" PLL\_R[0]。
- RiscV\_AE350\_SOC 的 DDR3 Memory 时钟由 “PLL\_L[0] > clkout2” 直连提供，建议约束此 PLL\_ADV IP 的位置为 “PLL\_L[0]”。例如，INS\_LOC  
"u\_Gowin\_PLL\_DDR3/PLL\_inst" PLL\_L[0]。

### 时序约束

参照软件时序分析报告，加入时序约束，可以使用云源软件的时序约束工具 “Timing Constraints Editor”。

## 2.6.5 配置

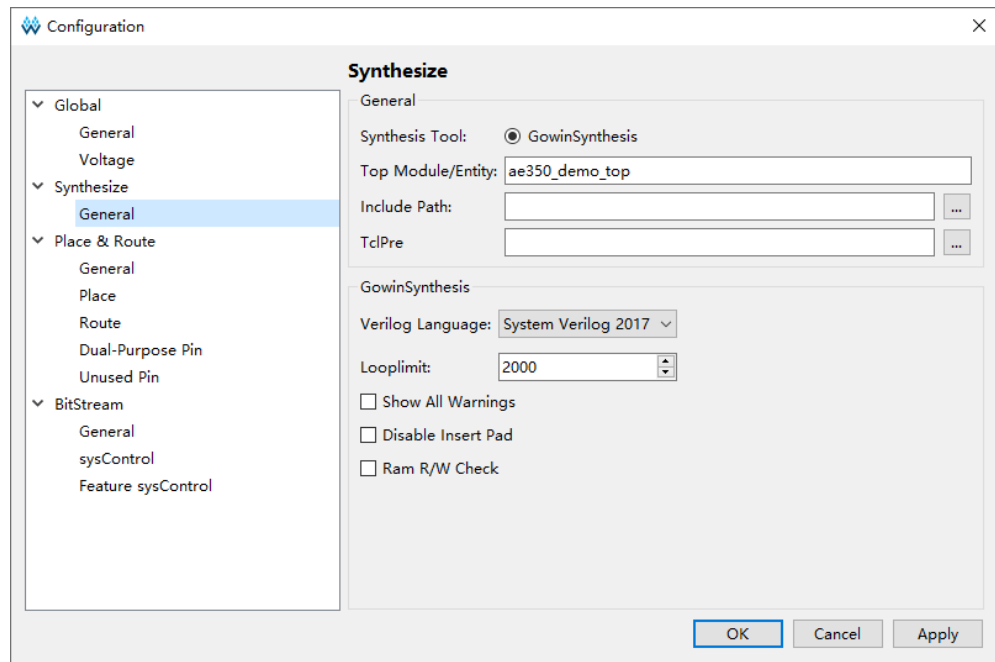
### 综合选项

“Synthesize > General” 综合选项配置，请参照硬件设计的实际需求配置，如图 2-8 所示。

例如：

- Top Module/Entity: ae350\_demo\_top
- Verilog Language: System Verilog 2017

图 2-8 综合选项配置

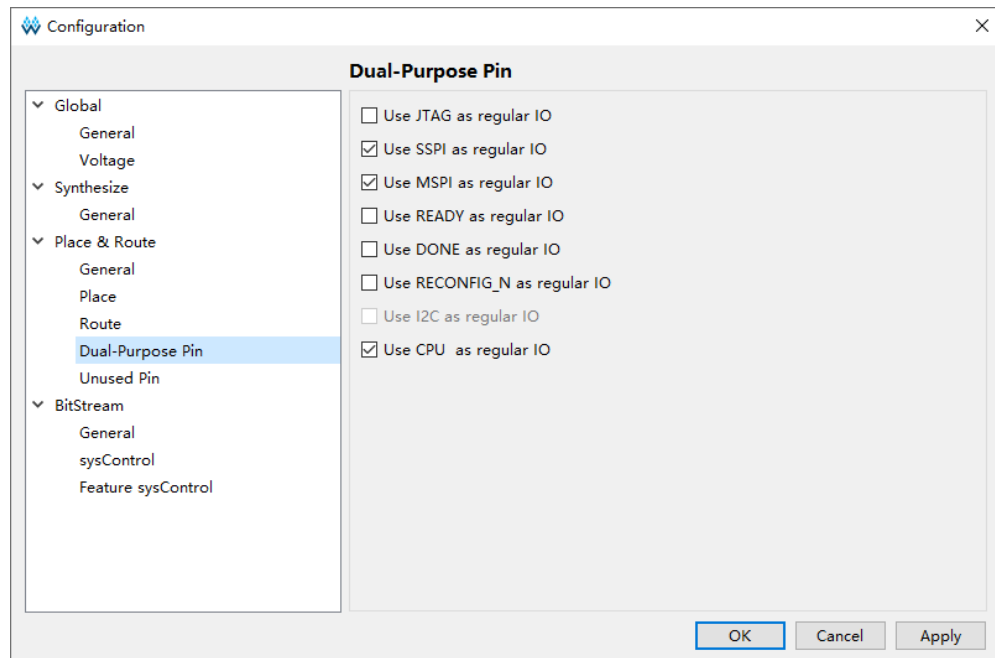


### 布局布线选项

布局布线选项配置，请参照硬件设计的实际需求配置，如图 2-9 所示。

例如 Dual-Purpose Pin: 开启复用 SSPI、MSPI 和 CPU。

图 2-9 布局布线选项配置



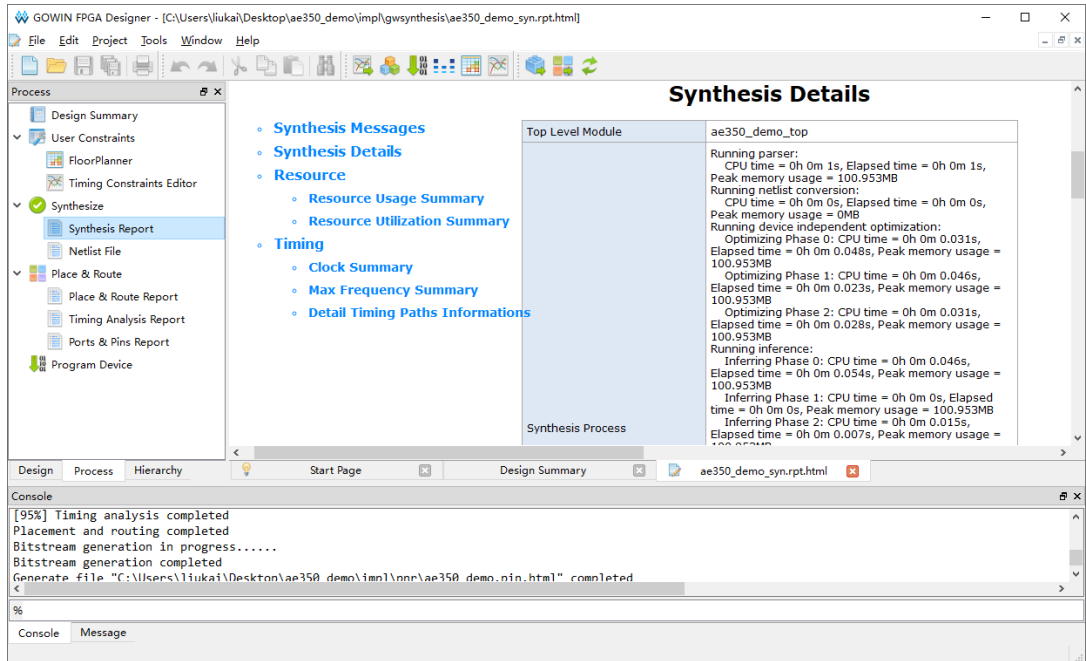
### 码流选项

码流选项配置，请参照硬件设计的实际需求配置。

## 2.6.6 综合

云源软件的综合工具“GowinSynthesis®”，综合 RiscV\_AE350\_SOC 硬件设计，产生网表文件，如图 2-10 所示。

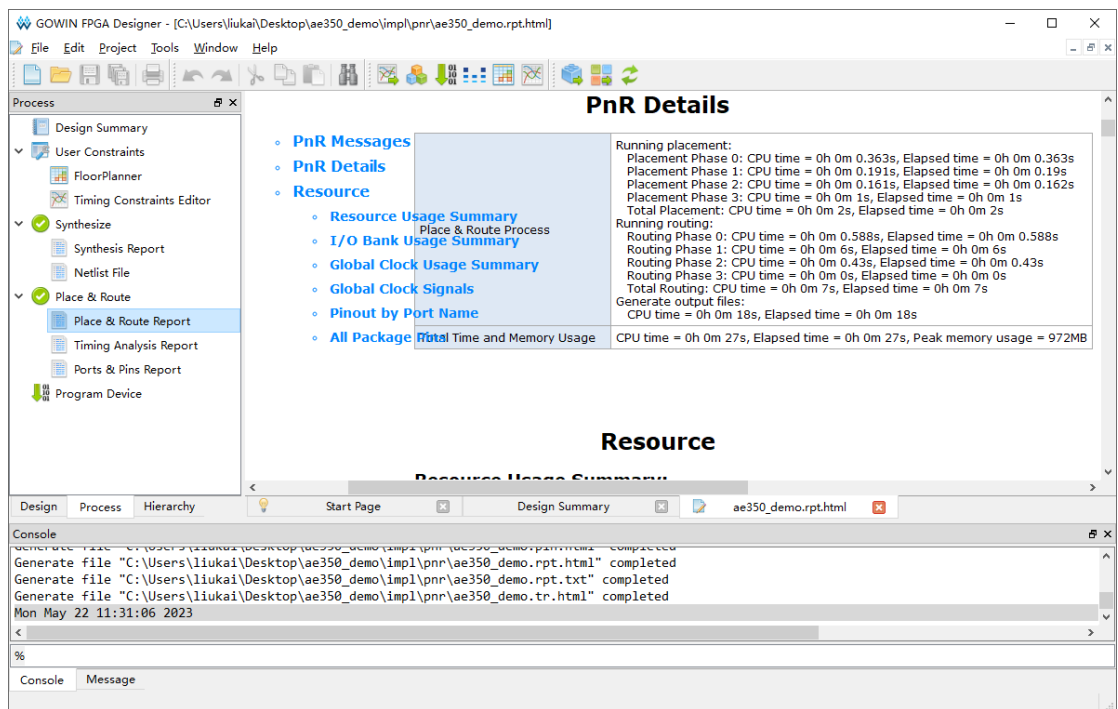
图 2-10 综合



## 2.6.7 布局布线


云源软件的布局布线工具“Place & Route”，布局布线网表文件，产生码流文件，如图 2-11 所示。


图 2-11 布局布线



## 2.6.8 下载

云源软件的下载工具“Programmer”，下载码流文件。

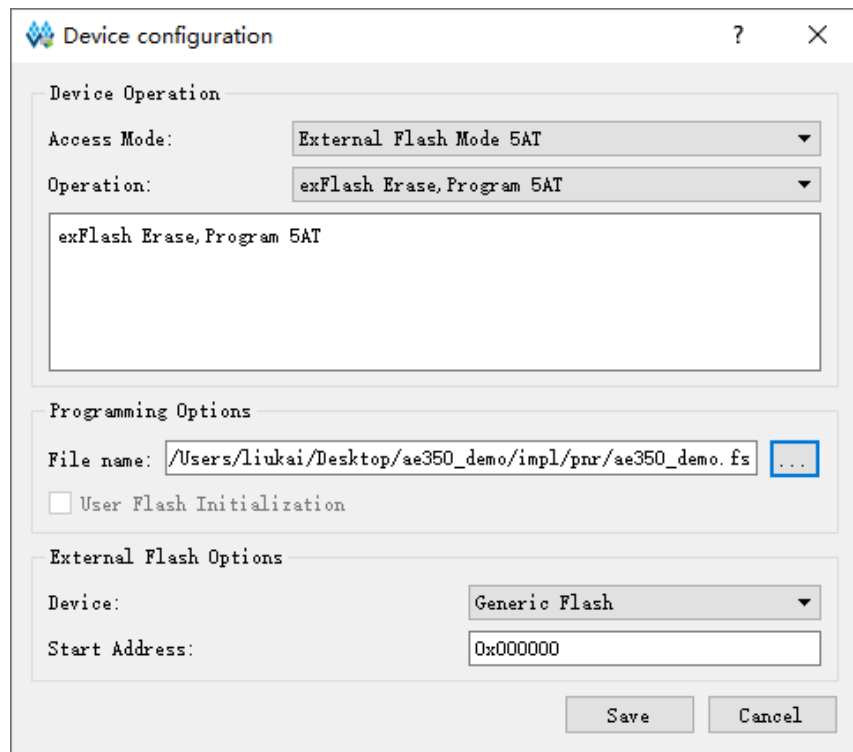
云源软件，“Process > Program Device”，或主菜单“Tools > Programmer”，或工具栏“”，打开 Programmer。

选择 Programmer 主菜单“Edit > Configure Device”，或工具栏“”，配置下载选项，如图 2-12 所示。

例如：

- Access Mode: External Flash Mode 5AT
- Operation: exFlash Erase, Program 5AT
- Programming Options > File name: ae350\_demo.fs
- External Flash Options > Device: Generic Flash
- External Flash Options > Start Address: 0x000000

图 2-12 下载选项配置



单击“Save”，完成下载选项配置。


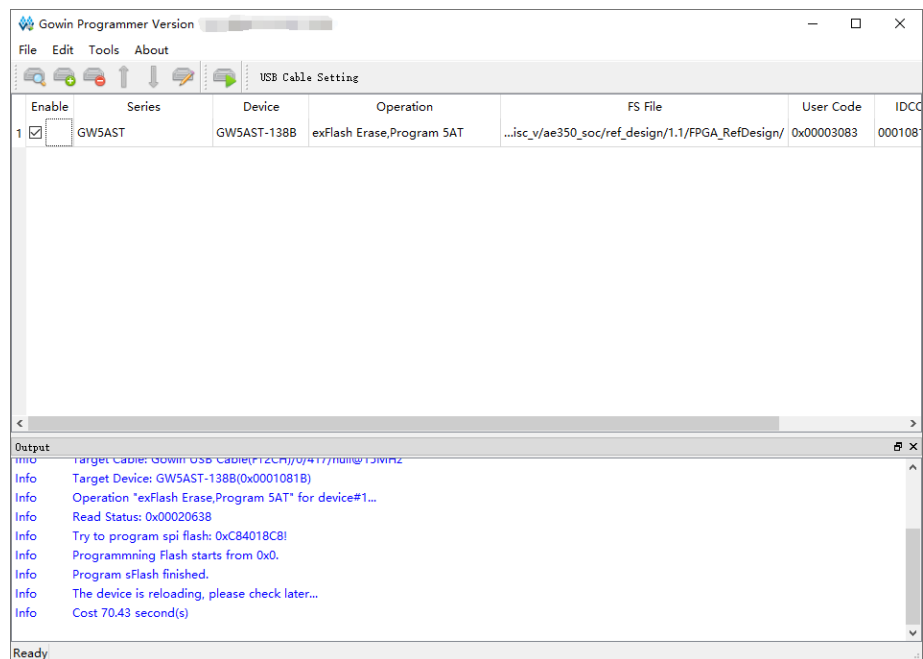
单击工具栏“”，下载码流文件，如图 2-13 所示。

图 2-13 下载码流文件



# 3 软件设计方法

## 3.1 软件版本

已测试软件版本: RiscV\_AE350\_SOC\_RDS\_v1.1\_win

## 3.2 参考设计

...\ref\_design\MCU\_RefDesign\ae350\_demo

## 3.3 用户手册

- [MUG1029, Gowin RiscV AE350 SOC 软件编程用户手册](#)
- [MUG1025, Gowin RiscV AE350 SOC RDS 软件用户手册](#)
- [SUG502, Gowin Programmer 用户指南](#)

## 3.4 详细设计方法

### 3.4.1 建立软件工程

#### 步骤 1

双击打开 RDS 软件，项目创建视图（Andes Project Creator）中，设置以下选项：

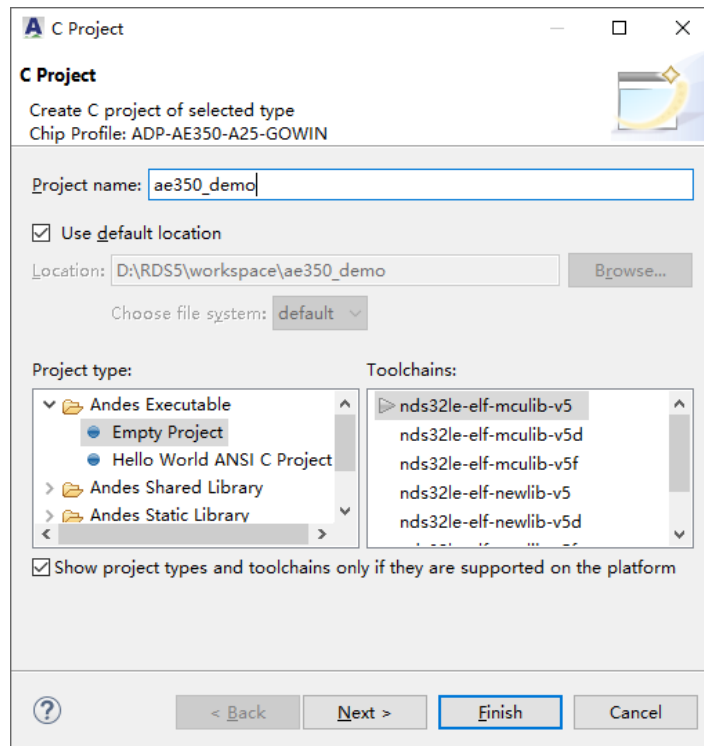
- “Connection Configuration”，选择“ICE”
- “Project Language”，选择“C”
- “Chip Profile”，选择“GOWIN-AE350 > ADP-AE350-A25-GOWIN”

单击“Create Project...”，如图 3-1 所示。





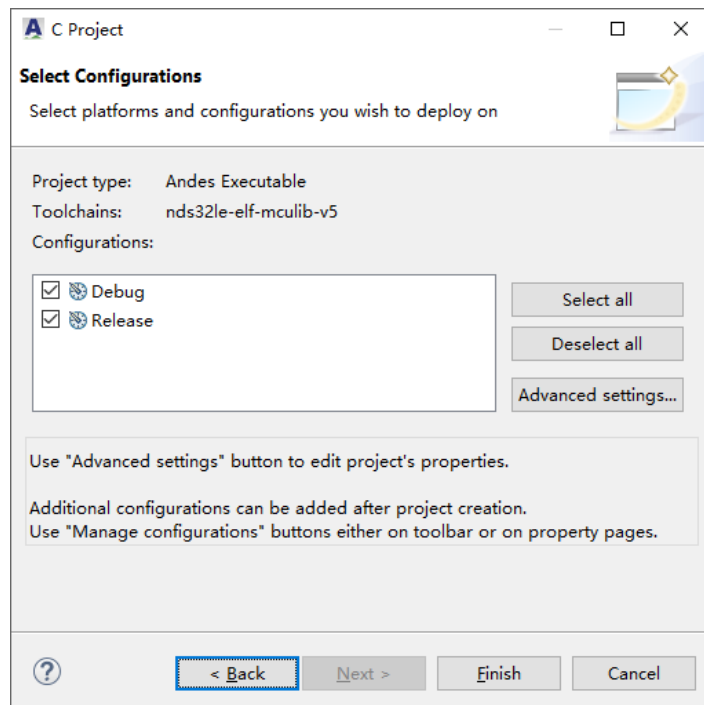
图 3-2 C Project



### 步骤 3

设置部署平台和配置，例如，“Debug”或“Release”，单击“Finish”，如图 3-3 所示。

图 3-3 Select Configurations



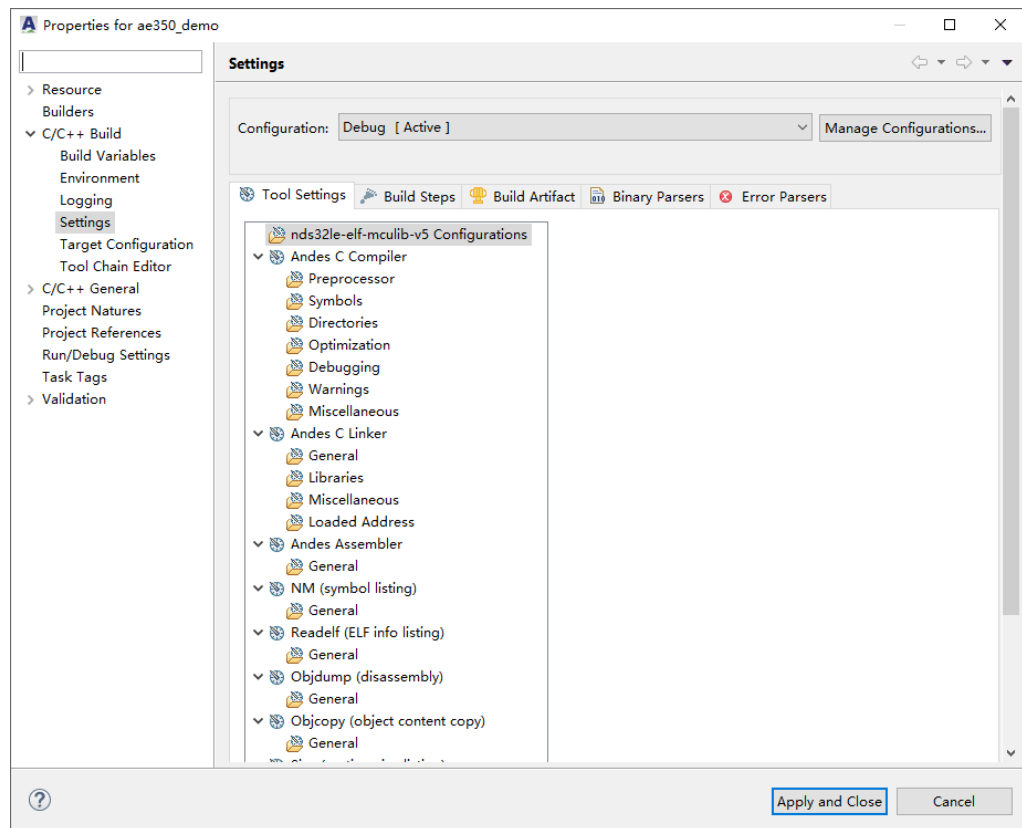
## 步骤 4

参照应用需求，调用 RiscV\_AE350\_SOC 软件编程函数库，编写应用程序。

### 3.4.2 配置软件工程

项目资源管理器视图（Project Explorer View）中，右单击选定的软件工程，下拉菜单中选择“Build Settings”，“Settings”对话框中，参照应用需求配置“Tool Settings”，如图 3-4 所示。

图 3-4 Build Settings



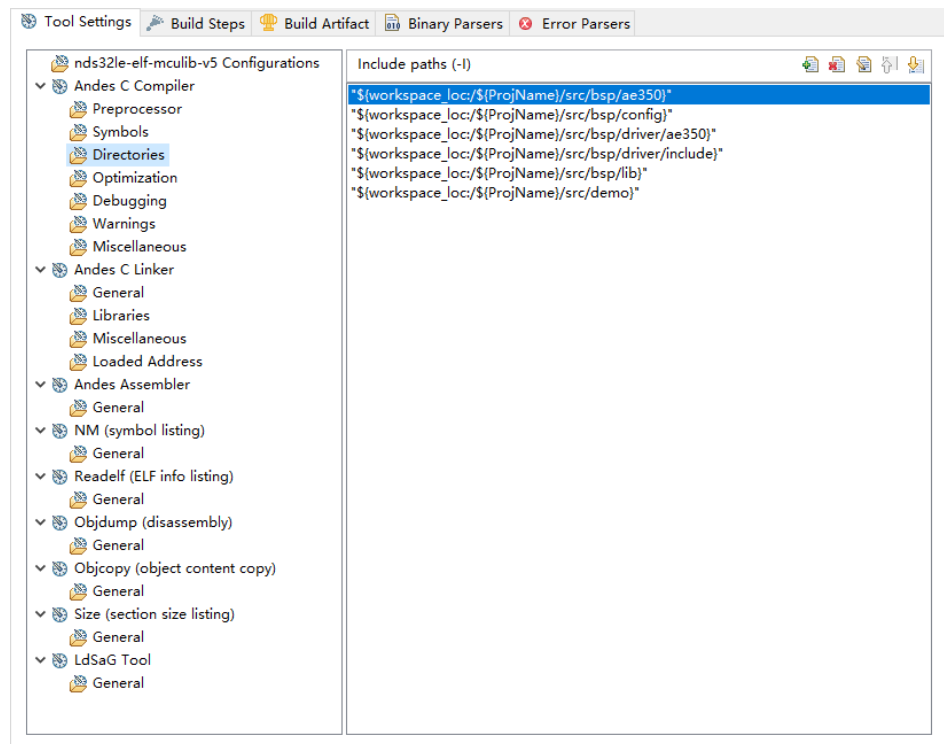
#### Andes C Compiler > Directories

选择“Andes C Compiler > Directories > Include paths (-I)”，指定软件工程引用的头文件的路径，如图 3-5 所示。

例如：

- “\${workspace\_loc:\${ProjName}/src/bsp/ae350}”
- “\${workspace\_loc:\${ProjName}/src/bsp/config}”
- “\${workspace\_loc:\${ProjName}/src/bsp/driver/ae350}”
- “\${workspace\_loc:\${ProjName}/src/bsp/driver/include}”
- “\${workspace\_loc:\${ProjName}/src/bsp/lib}”
- “\${workspace\_loc:\${ProjName}/src/demo}”

图 3-5 选择 Andes C Compiler &gt; Directories



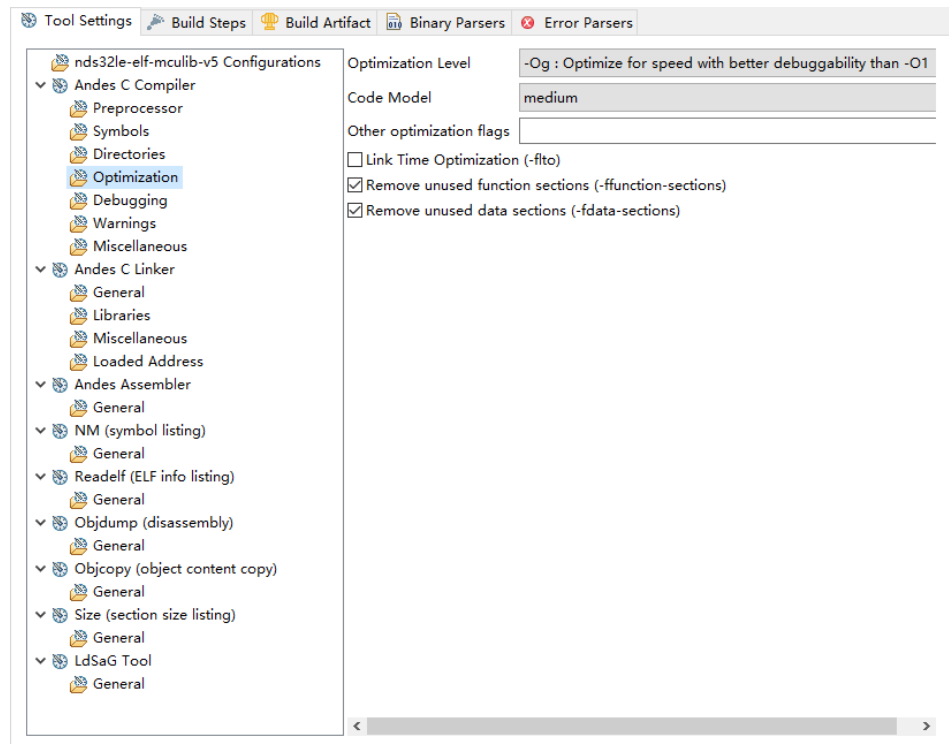
### Andes C Compiler > Optimization

选择“Andes C Compiler > Optimization”，指定软件工程的优化等级和代码模型等，如图 3-6 所示。

例如：

- Optimization Level: -Og : Optimize for speed with better debug ability than O1
- Code Model: medium
- Remove unused function sections (-ffunction-sections): 开启
- Remove unused data sections (-fdata-sections): 开启

图 3-6 选择 Andes C Compiler &gt; Optimization

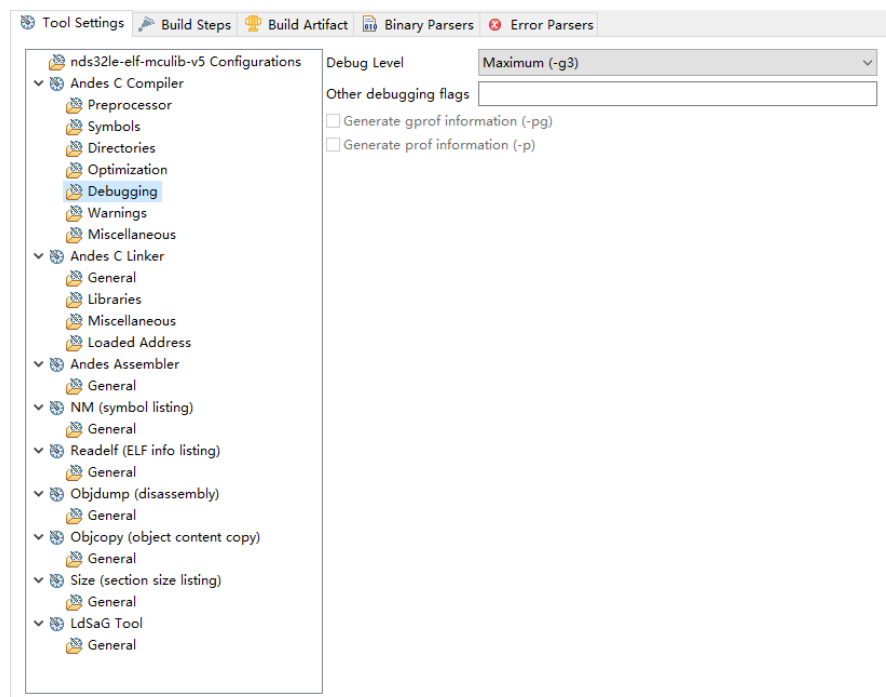


### Andes C Compiler > Debugging

选择“Andes C Compiler > Debugging”，指定软件工程的调试等级，如图 3-7 所示。

例如：Debug Level: Maximum (-g3)

图 3-7 选择 Andes C Compiler &gt; Debugging



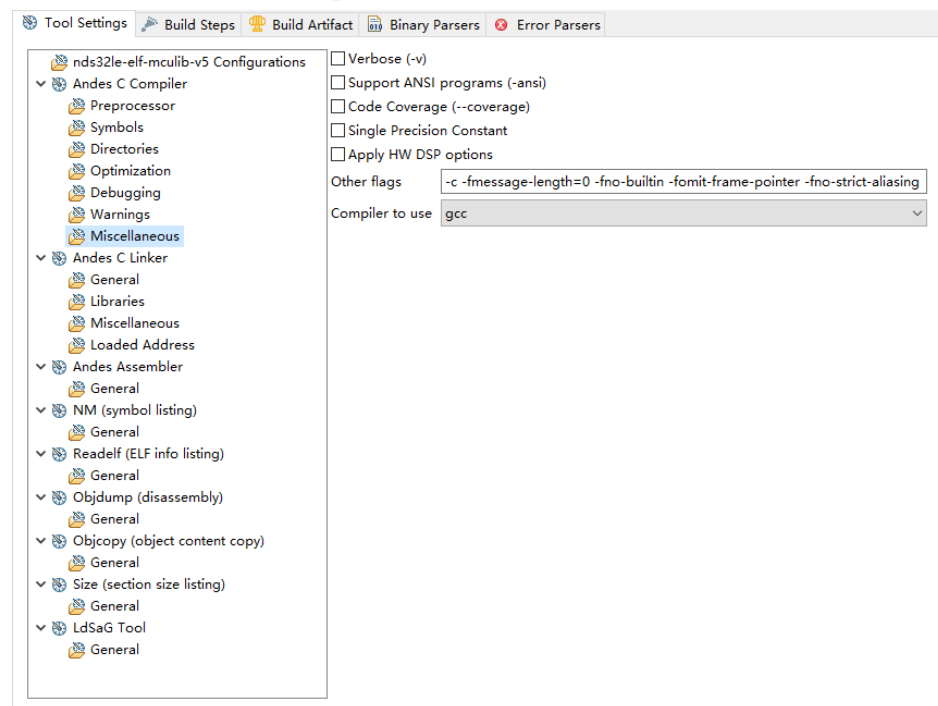
## Andes C Compiler > Miscellaneous

选择“Andes C Compiler > Miscellaneous”，指定软件工程的其他各种选项，如图 3-8 所示。

例如：

- Other flags: `-c -fmessage-length=0 -fno-builtin -fomit-frame-pointer -fno-strict-aliasing`
- Compiler to use: `gcc`

图 3-8 选择 Andes C Compiler > Miscellaneous



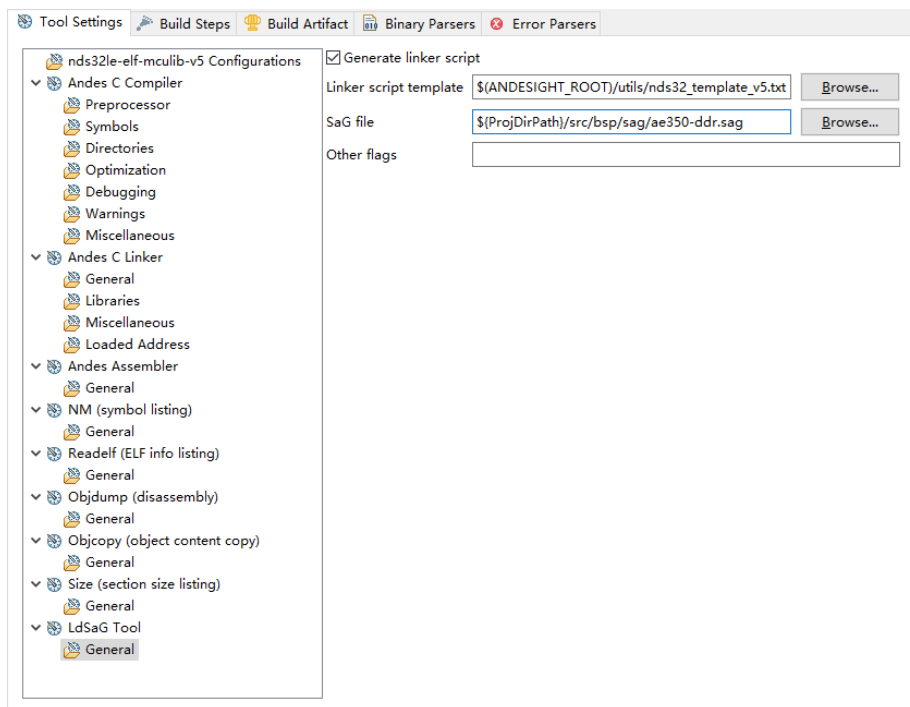
## LdSaG Tool > General

选择“LdSaG Tool > General”，指定 SaG 文件，如图 3-9 所示。

例如：

- Generate linker script: 开启
- Linker script template:  
`$(ANDESIGHT_ROOT)/utils/nds32_template_v5.txt`
- SaG file: `${ProjDirPath}/src/bsp/sag/ae350-ddr.sag`

图 3-9 选择 LdSaG Tool &gt; General



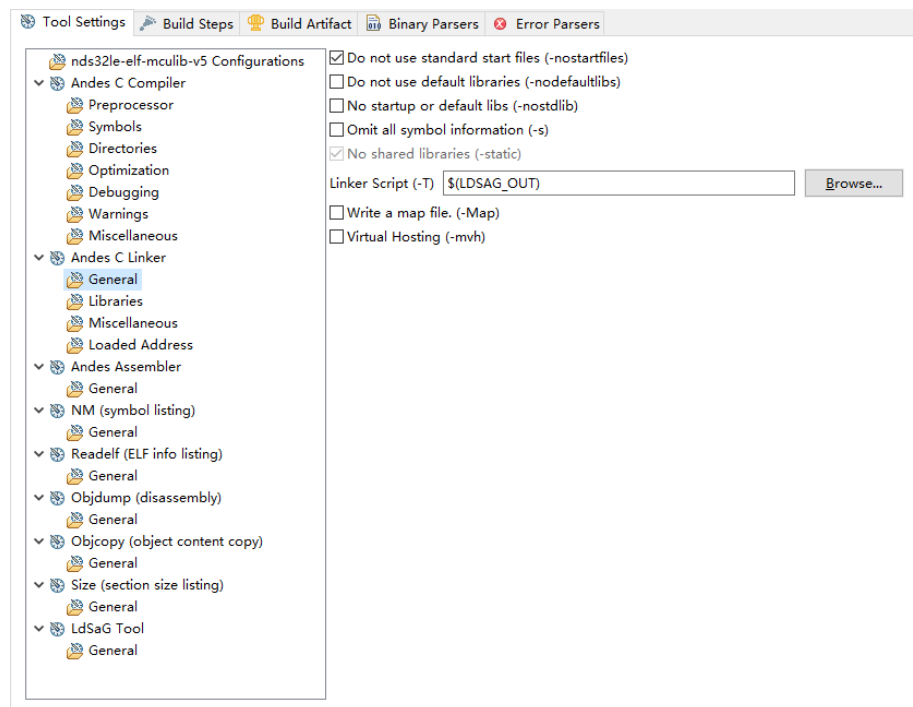
### Andes C Linker > General

选择“Andes C Linker > General”，指定软件工程的链接脚本文件，如图 3-10 所示。

例如：

- Do not use standard start files (-nostartfiles): 开启
- Linker Script (-T): \$(LDSAG\_OUT)

图 3-10 选择 Andes C Linker &gt; General

**注!**

此选项关联于“LdSaG Tool > General”选项，如果已配置 SaG 文件，此链接脚本文件由 SaG 文件产生，否则须手动指定。

**Objcopy (object content copy) > General**

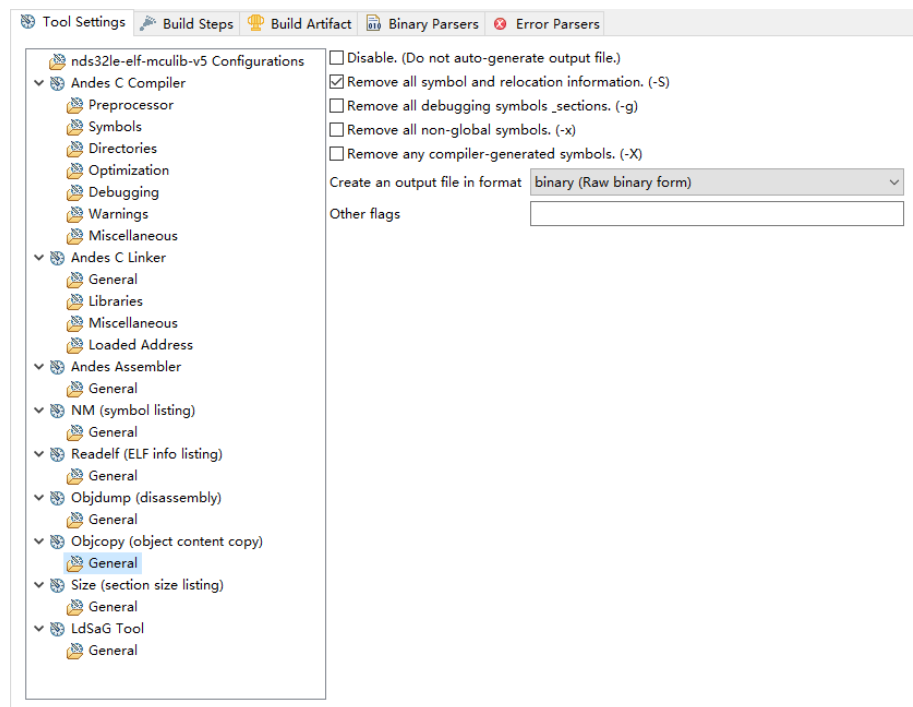
选择“Objcopy (object content copy) > General”，指定软件工程产生 Binary 文件，如图 3-11 所示。

例如：

- Disable. (Do not auto-generate output file.): 关闭
- Create an output file in format: binary (Raw binary form)



图 3-11 选择 Objcopy (object content copy) &gt; General



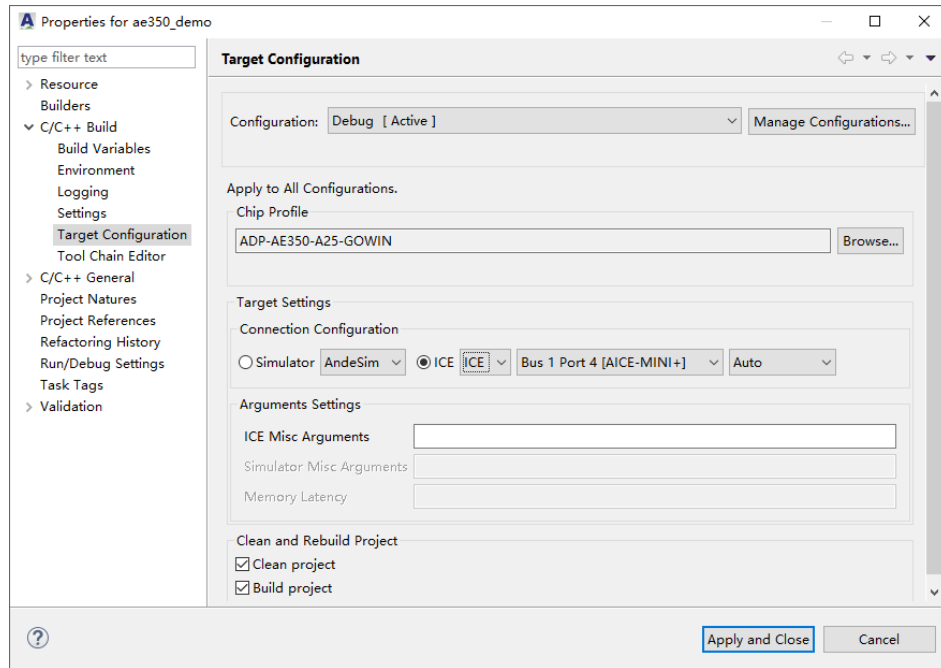
### 3.4.3 配置目标

项目资源管理器视图中，右单击选定的软件工程，下拉菜单中选择“Target Configuration”，配置“Target Configuration”选项，指定软件工程的 Chip Profile、Connection Configuration、Clean and Rebuild Project 等，如图 3-12 所示。

例如：

- Chip Profile: ADP-AE350-A25-GOWIN
- Connection Configuration
  - ICE
  - Bus 1 Port 4 [AICE-MINI+]
  - Auto
- Clean project: 建议开启
- Build project: 建议开启

图 3-12 Target Configuration



### 3.4.4 构建软件工程


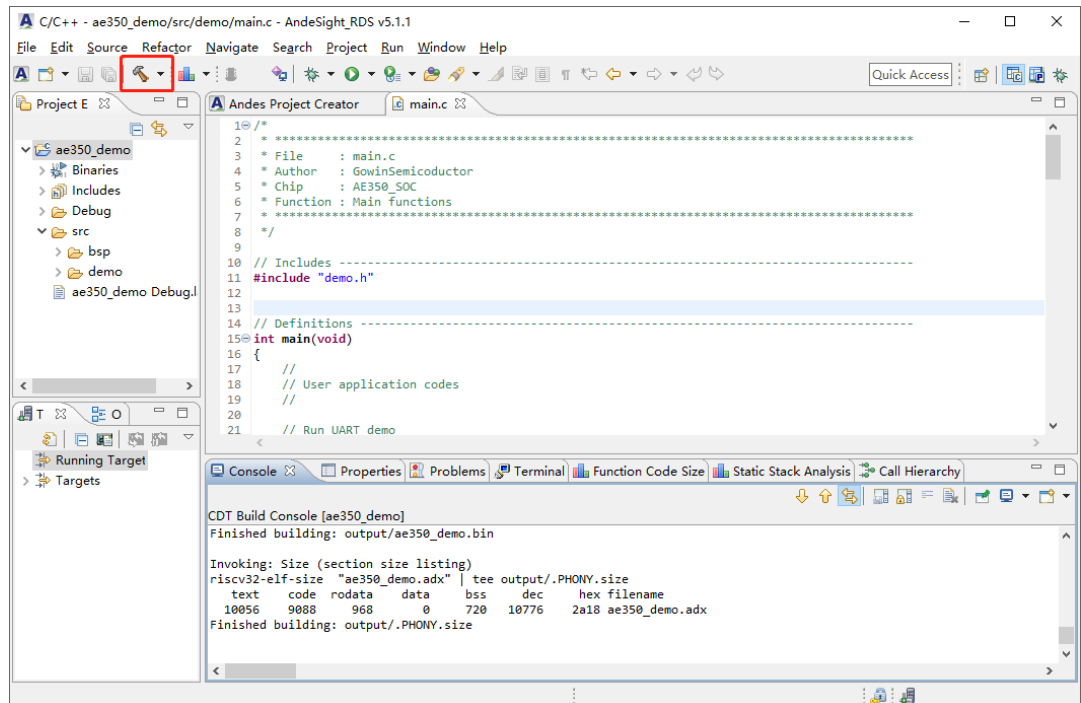
单击 RDS 软件工具栏 “”，构建软件工程，产生 Binary 文件，如图 3-13 所示。

图 3-13 构建软件工程



### 3.4.5 下载软件工程


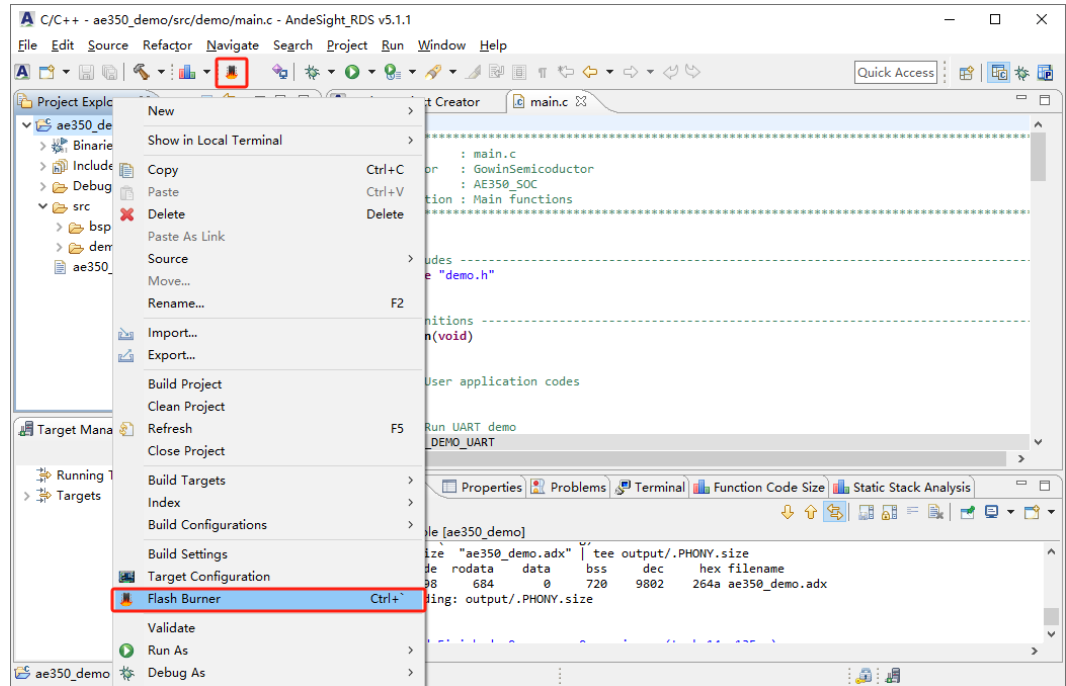

单击 RDS 软件工具栏 “” (Flash Burner)，或右单击选定的软件工程，下拉菜单中选择 “Flash Burner”，启动 Gowin Programmer，如图 3-14 所示。

图 3-14 下载选项配置

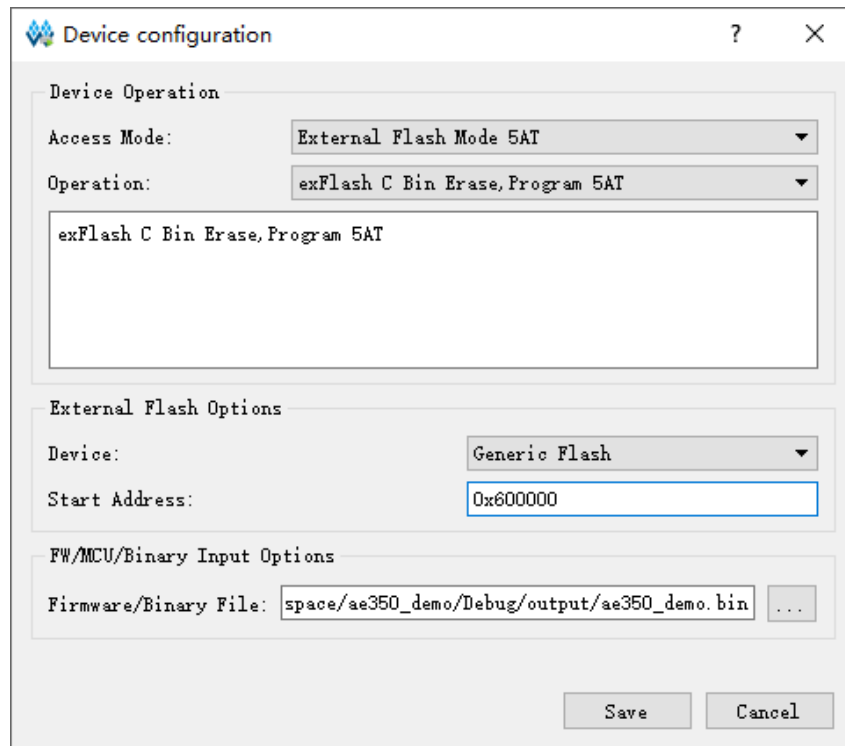


Gowin Programmer，选择主菜单 “Edit > Configure Device”，或单击工具栏 “” (Configure Device)，配置下载选项，如图 3-15 所示。

例如：

- Access Mode: External Flash Mode 5AT
- Operation: exFlash C Bin Erase, Program 5AT
- External Flash Options > Device: Generic Flash
- External Flash Options > Start Address: 0x600000
- FW/MCU/Binary Input Options > Firmware/Binary File: ae350\_demo.bin

图 3-15 下载选项配置



单击“Save”，完成下载选项配置。


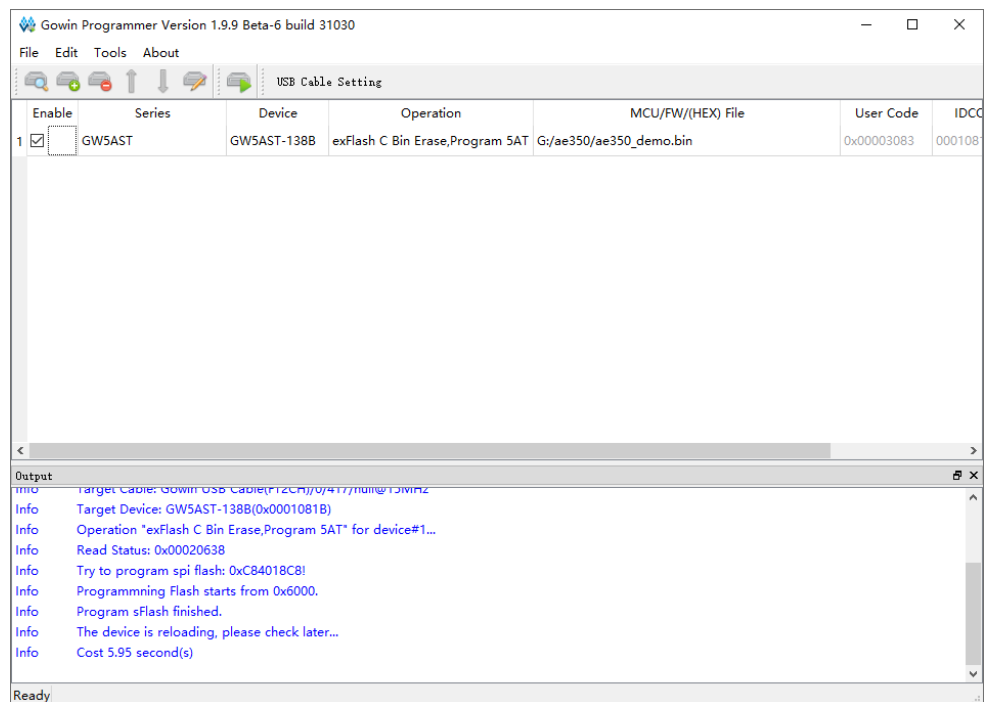
单击工具栏“”，下载软件编程 Binary 文件，如图 3-16 所示。

图 3-16 下载软件编程 Binary 文件

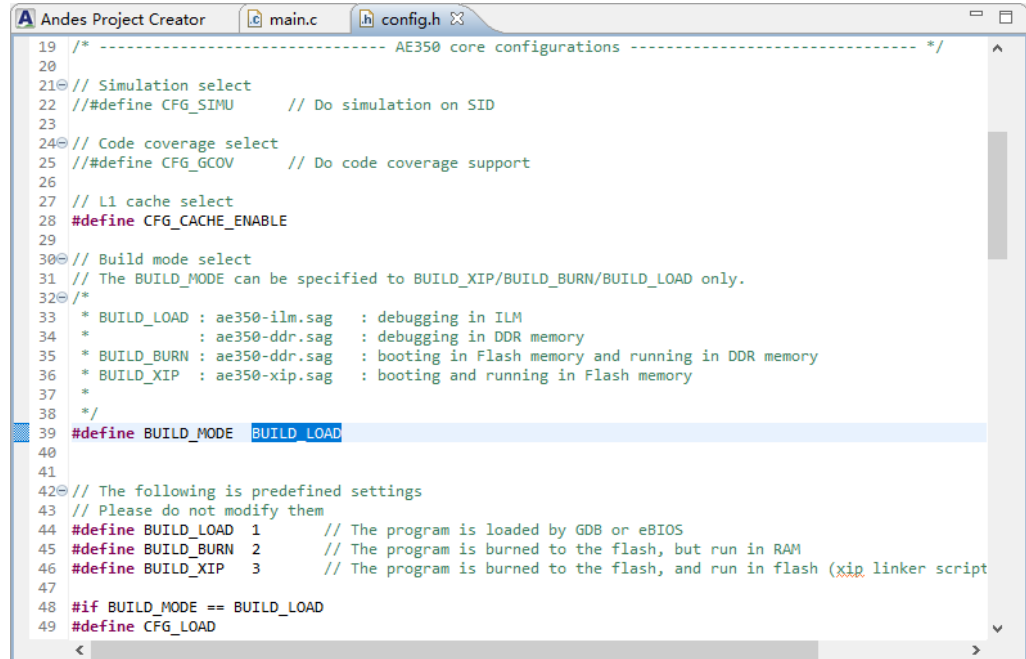


## 3.4.6 调试软件工程

### 配置构建模式

修改 bsp\config\config.h，指定 BUILD\_MODE 为 “BUILD\_LOAD”，重新构建软件工程，如图 3-17 所示。

图 3-17 配置构建模式



```

19  /* ----- AE350 core configurations ----- */
20
21 // Simulation select
22 // #define CFG_SIMU      // Do simulation on SID
23
24 // Code coverage select
25 // #define CFG_GCOV    // Do code coverage support
26
27 // L1 cache select
28 #define CFG_CACHE_ENABLE
29
30 // Build mode select
31 // The BUILD_MODE can be specified to BUILD_XIP/BUILD_BURN/BUILD_LOAD only.
32 /*
33  * BUILD_LOAD : ae350-ilm.sag : debugging in ILM
34  *             : ae350-ddr.sag : debugging in DDR memory
35  * BUILD_BURN : ae350-ddr.sag : booting in Flash memory and running in DDR memory
36  * BUILD_XIP  : ae350-xip.sag : booting and running in Flash memory
37  *
38  */
39 #define BUILD_MODE BUILD_LOAD
40
41
42 // The following is predefined settings
43 // Please do not modify them
44 #define BUILD_LOAD 1 // The program is loaded by GDB or eBIOS
45 #define BUILD_BURN 2 // The program is burned to the flash, but run in RAM
46 #define BUILD_XIP 3 // The program is burned to the flash, and run in flash (xip linker script
47
48 #if BUILD_MODE == BUILD_LOAD
49 #define CFG_LOAD

```

### 建立调试配置

项目资源管理器视图中，右单击选定的软件工程，下拉菜单中选择 “Debug As > Debug Configurations...”，建立 “MCU Program” 模式的调试配置，如图 3-18 和图 3-19 所示。

例如：

- Main > Project: ae350\_demo
- Main > Program: Debug\ae350\_demo.adx
- Startup > GDB Initialization Commands:
  - Reset and Hold
  - load
- Startup > Runtime Options: Set breakpoint at: main

图 3-18 建立调试配置

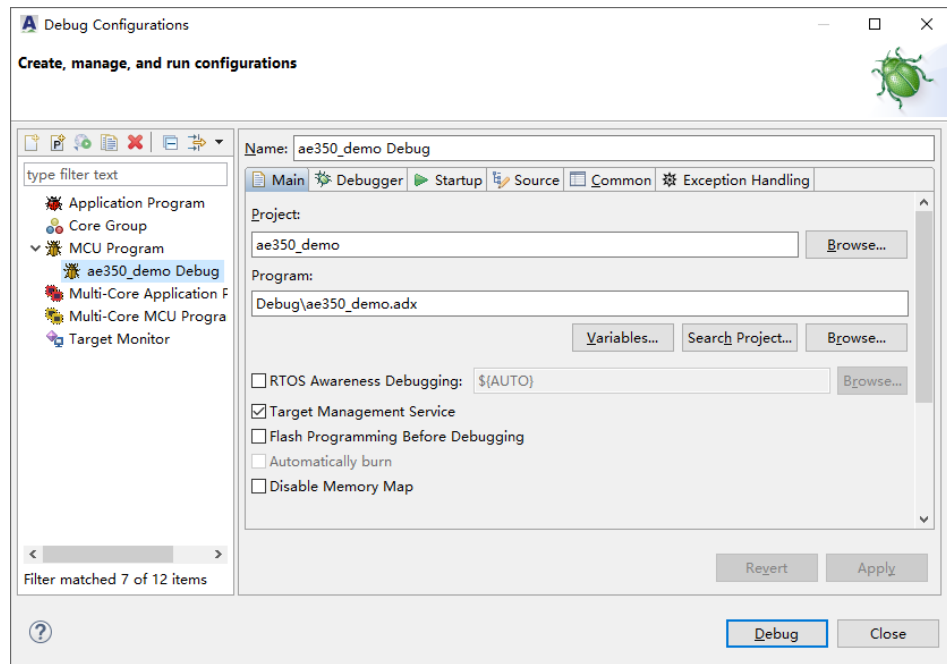
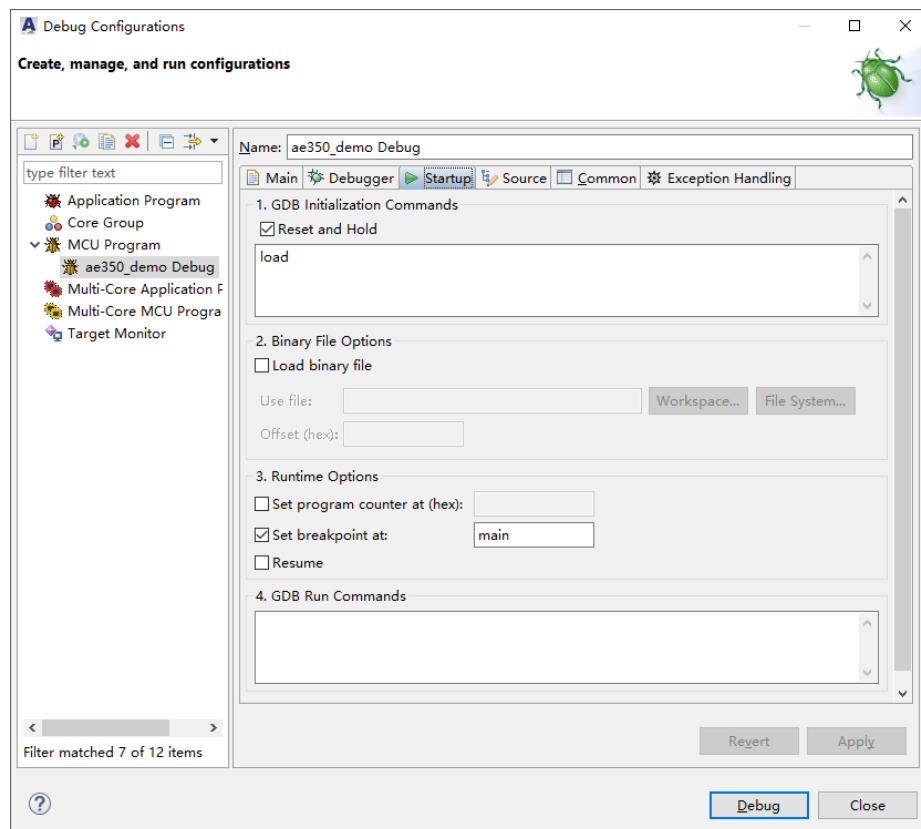


图 3-19 选择 Debug Configurations &gt; Startup



### 开启调试会话

物理连接 Windows PC、Andes AICE-MINI+、DK-START-GW5AT138 V2.0，启动开发板。

选择 RDS 软件主菜单 “Debug Configurations > Debug” 或单击工具栏 “”，开启调试会话，如图 3-20 所示。

例如：






-  : Terminate and Relaunch
-  : Resume
-  : Step Into
-  : Step Over
-  : Terminate

图 3-20 开启调试会话

